

Table of Contents

AN036 - Differenza tra device EANPOS e ANPOS2	3
Premessa	4
Differenze a livello di parametri	4
Eliminati (non presenti in ANPOS2)	4
Cambiato il nome	4
Nuovi (presenti solo nel ANPOS2)	4
Differenze a livello di dichiarazione	4
Recall Data	4
Adeguamento parametri PID	4

AN036 - Differenza tra device EANPOS e ANPOS2Quality in Electronic
Manufacturing

Documento:	AN036		
Descrizione:	Differenza tra device EANPOS e ANPOS2		
Redattore:	Giuliano Tognon		
Approvatore	Gabriele Bazzi		
Link:	http://www.qem.eu/doku/doku.php/appnote/an035		
Lingua:	Italiano		
Release documento	Descrizione	Note	Data
01	Nuovo documento		30/010/2020

Premessa

Il device ANPOS2 può essere considerato come una evoluzione del EANPOS. Spesso può capitare la condizione in cui si voglia migrare da EANPOS a ANPOS2. Questa application note contiene le informazioni necessarie per una corretta migrazione.

Differenze a livello di parametri

Eliminati (non presenti in ANPOS2)

Nome	Note
rampmode	ANPOS2 si comporta sempre come se questo parametro avesse valore 1 con i settaggi differenziati tra accelerazione e decelerazione (ANPOS2 utilizza solo tacc e tdec e non esiste più taccdec)
taccdec	Vedi note al parametro rampmode
rtype	
stopt	
derreg	Non è più impostabile la componente derivativa nel regolatore PID
st_int	Non è più monitorabile il livello dell'impulso di zero. Comunque è sempre possibile dichiarare un simbolo nella sezione INPUT con indirizzo per esempio 1.INT01 per monitorare lo stato dell'ingresso di zero
st_init e INIT	Con ANPOS2 non è più presente il comando INIT ed il relativo stato

Cambiato il nome

maxfollerr→ follerrthresh

Nuovi (presenti solo nel ANPOS2)

Nome	Note
deltaprspos	
mxnegfoller	
mxposfoller	
funint	Permette di assegnare delle funzioni all'ingresso di abilitazione camma quando non usato per homing
funout	Permette di assegnare delle funzioni alla nuova uscita digitale presente in ANPOS2
prsswlogic	Permette di utilizzare un sensore di homing NC oppure NO.
outreg	Rappresenta l'uscita del regolatore.
smartcmd	
posvirt	E' la posizione virtuale
brakepos	Permette di conoscere la quota di inizio decelerazione
wrnpar	Permette di conoscere il parametro che ha generato il warning
errpar	Permette di conoscere il parametro che ha generato l'errore
st_capture	Parametri per la possibilità di catturare un fronte sull'ingresso di zero (similmente al device COUNTER3)
st_intenbl	
st_grouped	
INTENBL	
INTDSBL	
RSCAPTURE	

Differenze a livello di dichiarazione

Nella sezione INTDEVICE ANPOS2 va dichiarato con un indirizzo di uscita digitale aggiuntivo nella penultima posizione.

Esempio:

```
<nome> EANPOS TCamp ICont IntL IAZero IOutA
<nome> ANPOS2 TCamp ICont IntL IAZero IOutD IOutA
```

Recall Data

Se in un sistema convertito ad ANPOS2 si caricano dei dati provenienti da un sistema che utilizzava device EANPOS i dati di questi device non verranno trasferiti (perchè appartenenti a device diversi).

Adeguamento parametri PID

Il contenuto wiki è costantemente aggiornato dal team di sviluppo, è quindi possibile che la versione online contenga informazioni più recenti di questo documento.