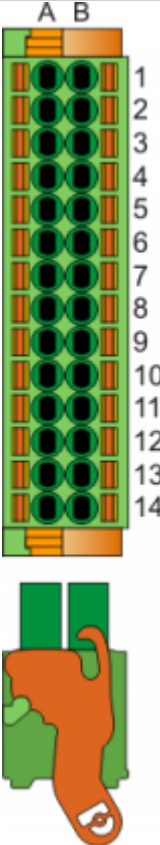


**Índice**

<b><i>SLOT @slot@ (W1-PHx)</i></b> .....	3
Segnali comando motori .....	3



**SLOT @slot@ (W1-PHx)**

	Pin	Nome	Descrizione	Indirizzo		Pin	Nome	Descrizione	Indirizzo
	1A	+24 V	OUT 24V alimentazione encoder	-		1B	+DC bus	Ingresso positivo tensione bus DC (max 48V)	
	2A	GND (0V)	0V alimentazione encoder			2B			
	3A	PHA1	Contatore bidirezionale 1	X.CNT@ct1@	X.INP@i7@	3B	-DC bus	Ingresso negativo tensione bus DC	
	4A	PHB1			X.INP@i8@	4B			
	5A	PHZ1			X.INP@i9@	5B	M1-	Uscita motore 1	X.AN@an1@
	6A	PHA2	Contatore bidirezionale 2	X.CNT@ct1@	X.INP@i10@	6B	M1+		
	7A	PHB2			X.INP@i11@	7B	M2-	Uscita motore 2	X.AN@an2@
	8A	PHZ2			X.INP@i12@	8B	M2+		
	9A	+24 V	OUT 24V alimentazione encoder			9B	M3-	Uscita motore 3	X.AN@an3@
	10A	GND (0V)	0V alimentazione encoder			10B	M3+		
	11A	PHA3	Contatore bidirezionale 3	X.CNT@ct3@	X.INP@i13@	11B	M4-	Uscita motore 4	X.AN@an4@
	12A	PHB3			X.INP@i14@	12B	M4+		
	13A	PHA4	Contatore bidirezionale 4	X.CNT@ct4@	X.INP@i15@	13B	I2	Ingresso digitale 2	X.INP@i6@
	14A	PHB4			X.INP@i16@	14B	I1	Ingresso digitale 1	X.INP@i5@

**Segnali comando motori**

Nome	Descrizione	Tipo	Indirizzo
FLT01	Fault motore @m1@	Ingresso	X.INP@i1@
OVT1	Overtemperature motore @m1@	Ingresso	X.INP@i2@
ENA01	Abilitazione motore @m1@	Uscita	X.OUT@o1@
FLT02	Fault motore @m2@	Ingresso	X.INP@i3@
OVT2	Overtemperature motore @m2@	Ingresso	X.INP@i4@
ENA02	Abilitazione motore @m2@	Uscita	X.OUT@o2@

Documento generato automaticamente da **Qem Wiki** - <https://wiki.qem.it/>

Il contenuto wiki è costantemente aggiornato dal team di sviluppo, è quindi possibile che la versione online contenga informazioni più recenti di questo documento.