

Sommario

DC10ChGear 3

IMPLEMENTAZIONE 3

 Errore 3

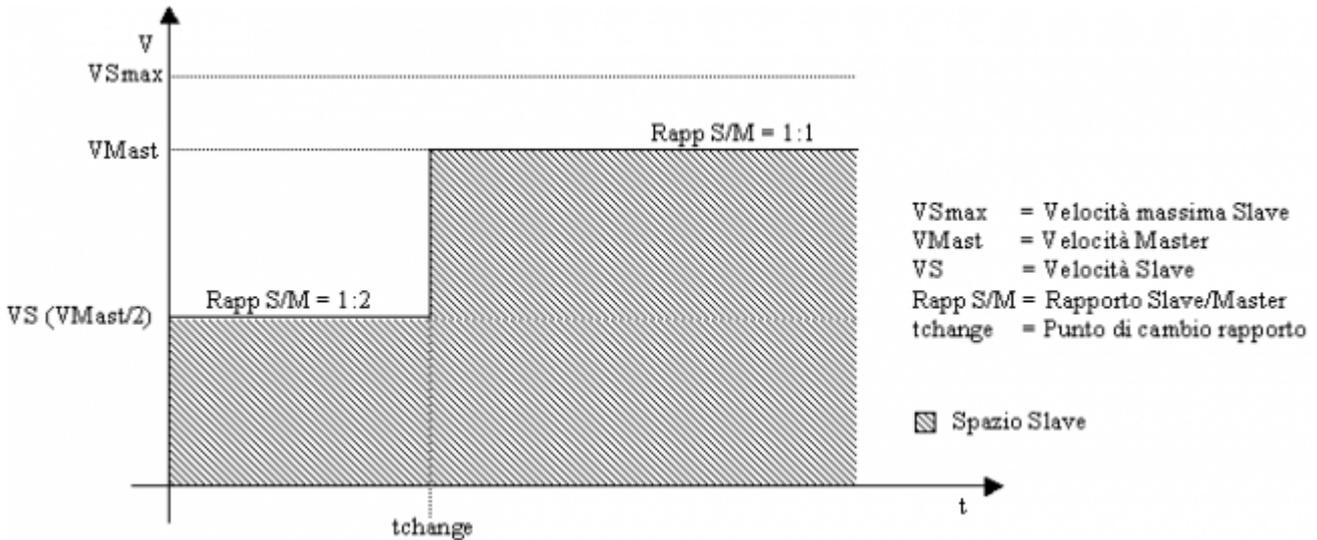
DC10ChGear

D = Device(CAMMING2, CAMMING3)

C = Funzioni di Calcolo

La funzione DC10ChGear consente di modificare "al volo" il rapporto di sincronismo di un albero elettrico Master-Slave, di una camma elettronica costruita con i calcoli della funzione **DC10ElGear**.

L'albero elettrico è un sistema che lega un asse Slave ad un asse Master tramite un rapporto di sincronismo impostabile. Di seguito viene rappresentato un grafico che illustra l'andamento dello Slave rispetto al Master. Il punto descritto come "tchange" nel grafico rappresenta il momento in cui viene modificato il rapporto di sincronismo. Il rapporto di sincronismo Slave/Master sul grafico passa da 1:2 (aslParam[1] = 500) a 1:1 (aslParam[1] = 1000)



IMPLEMENTAZIONE

DC10ChGear (cmSlave, aslParam, ChangeExe, ErrChRapp)

Parametri:

IN/OUT	TIPO VARIABILE	NOME DI ESEMPIO	DIM	
IN	CAMMING2 / CAMMING3	cmSlave	-	Tipo di device a cui si può applicare la funzione
IN	ARRSYS	aslParam [1]	L	Rapporto di sincronismo Slave/Master (1000=1:1) (possibilità di variazione minima dell'1%)
IN	ARRSYS	aslParam [2]	L	Velocità massima Slave (UM/sec) [1÷999999]
IN	ARRSYS	aslParam [3]	L	Velocità Master di riferimento (UM/sec) [1÷999999]
OUT	GLOBAL	ChExecut	F	Flag (a toggle) di avvenuto cambio camma
OUT	SYSTEM	Errore	B	Var di errore intervenuto

Errore

Una volta richiamata la funzione la variabile di errore assume determinati valori, il significato di tali valori è riassunto di seguito:

- 0: calcolo eseguito senza errori
- 1: Rapporto di sincronismo uguale a 0
- 2: Velocità Master minore o uguale a 0
- 3: Velocità massima Slave minore o uguale a 0
- 4: Parametro "measure" minore o uguale a 0
- 5: Velocità Slave calcolata superiore alla velocità Slave massima

Esempio

```

MAIN:
  IF gfChGear
    gfChGear = 0
    aslParam[1] = 1000 ;Rapporto Slave/Master (1:1)
    aslParam[2] = 4000 ;Velocità massima Slave
    aslParam[3] = 1500 ;Velocità Master di riferimento
    DC10ChGear (cmSlave, aslParam, ChangeExe, ErrChRapp)

```

Note di funzionamento

- Il rapporto di sincronismo (aslParam[1]) può essere impostato anche negativo, in tal caso lo Slave segue il rapporto di sincronismo impostato ma andando nella direzione di indietro
- Il cambio di rapporto avviene senza alcuna rampa come raffigurato nel grafico sopra
- Il numero di settori utilizzati è 8
- La funzione contiene istruzioni di wait che bloccano l'esecuzione del task in cui è ospitata, per cui è consigliabile creare un task apposito che la contenga oppure inserire la funzione in un task che può essere interrotto.

Documento generato automaticamente da **Qem Wiki** - <https://wiki.qem.it/>

Il contenuto wiki è costantemente aggiornato dal team di sviluppo, è quindi possibile che la versione online contenga informazioni più recenti di questo documento.