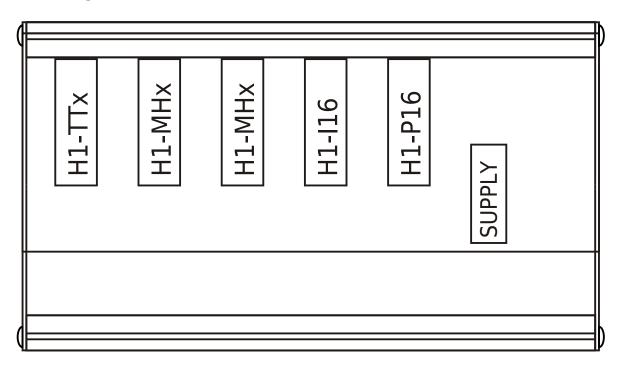
Sommario

MIMRMC3M-H9	3
1. Collegamenti	3
SLOT 3 (H1-TTx)	3
SLOT 4 (H1-MHx)	4
Segnali comando motori	4
SLOT 5 (H1-MHx)	
Segnali comando motori	
SLOT 6 (H1-I16)	5
SLOT 7 (H1-P16)	5
2. Esempi di collegamento	5
Scheda H1-TT4	5
Scheda H1-MHx	
Scheda H1-I16	ε
Scheda H1-P16	7
3. Caratteristiche elettriche	
Scheda H1-TT4	
Uscite digitali 70mA	
Uscite digitali protette 500mA	
Ingressi per termocoppia	
Scheda H1-MH4	
Fotocellula - Z	
Uscite motori	11
Scheda H1-MH6	
Fotocellula - Z	13
Uscite motori	
Scheda H1-I16	14
Scheda H1-P16	15

MIMRMC3M-H9



1. Collegamenti



SLOT 3 (H1-TTx)

	Pin	Nome	Descrizione	Indirizzo
	1A	COM1/+AT	Comune uscite digitali 1-8 1)	
A B	2A	01	Uscita digitale 1	X.OUT01
1 0 1	3A	02	Uscita digitale 2	X.OUT02
2 0 2	4A	03	Uscita digitale 3	X.OUT03
3 0 0 3	5A	PE	TERRA	
5.0 . 5	6A	TC1+	Ingresso termocoppia 1	X.AI01
6.0	7A	TC1-	Ingresso termocoppia 1	A.AIUI
7 💮 🔳 🗑 7	8A	TC2+	Ingresso termocoppia 2	X.AI02
8 📵 🔳 🔳 🔞 8	9A	TC2-	ingresso termocoppia 2	A.Aluz
9 🚺 🔳 🔳 🧐 9	1B	l1	Ingresso digitale I1	X.INP01
	2B	12	Ingresso digitale I2	X.INP02
	3B	13	Ingresso digitale I3	X.INP03
	4B	04	Uscita digitale 4	X.OUT04
	5B	PE	TERRA	
	6B	TC3+	Ingresso termocoppia 3	X.AI03
	7B	TC3-	iligresso termocoppia s	A.AIU3
	8B	TC4+	Ingresso termocoppia 4	X.AI04
	9B	TC4-	mgresso termocoppia 4	7.AIU4

¹⁾ Usato come comune su H1-TT4 e H1-TT5. Usato per alimentare le uscite a 12÷28Vdc su H1-TT6

N.B.: X.Al05 valore temperatura ambiente

SLOT 4 (H1-MHx)

	Pin	Nome	Descrizione	Indirizzo
	1A	+24V	Uscita +24V dc ¹⁾	
A B	1B	+24V	USCILA +24V UC	
1 0 1	2A	PHA1	Fase A del conteggio 1	X.CNT01 \ X.INP06
2 0 0 2	3A	PHA2	Fase A del conteggio 2	X.CNT02 \ X.INP09
3 0 0 0 3	2B	PHB1	Fase B del conteggio 1	X.CNT01 \ X.INP07
5.0 . 5	3B	PHB2	Fase B del conteggio 2	X.CNT02 \ X.INP10
6.0.06	4A	PHZ1	Z del conteggio 1	X.INP08
7.0 . 7	4B	PHZ2	Z del conteggio 2	X.INP11
8 0 8	5A	0V	Comune di ingressi digitali e conteggi	
9 🚺 🔳 📵 9	5B	00	Comune ai ingressi aigii	tali e conteggi
	6A	NC	Non connesso	
	6B	INC	Non connesso	
	7A	VM+	Alimentazione motori (1	0 · 20 de valte)
	7B	VM-	Allinentazione motori (1	.0+20 uc voits)
	8A	M1A	Uscite motore 1	X.AN01
	8B	M1B	OSCILE IIIOLOTE I	V.WINDI
	9A	M2A	Uscite motore 2	X.AN02
	9B	M2B	OSCILE IIIOLOTE Z	A.AINUZ

¹⁾ Utilizzabile per alimentare l'encoder.

Segnali comando motori

Nome	Descrizione	Tipo	Indirizzo
FLT01	Fault motore 1	Ingresso	X.INP04
DIR01	Direzione motore 1	Uscita	X.OUT05
MOV01	Movimento motore 1	Uscita	X.OUT06
ENA01	Abilitazione motore 1	Uscita	X.OUT07
FLT02	Fault motore 2	Ingresso	X.INP05
DIR02	Direzione motore 2	Uscita	X.OUT08
MOV02	Movimento motore 2	Uscita	X.OUT09
ENA02	Abilitazione motore 2	Uscita	X.OUT10

SLOT 5 (H1-MHx)

	Pin	Nome	Descrizione	Indirizzo
	1A	+24V	Uscita +24V dc ¹⁾	
A B	1B	+24V	USCILA +24V UC	
1 0 1 0 1	2A	PHA1	Fase A del conteggio 1	X.CNT03 \ X.INP14
2 0 0 2	3A	PHA2	Fase A del conteggio 2	X.CNT04 \ X.INP17
3 0 0 0 3	2B	PHB1	Fase B del conteggio 1	X.CNT03 \ X.INP15
5.0 . 5	3B	PHB2	Fase B del conteggio 2	X.CNT04 \ X.INP18
6.0	4A	PHZ1	Z del conteggio 1	X.INP16
7 0 0 7	4B	PHZ2	Z del conteggio 2	X.INP19
8 . 8	5A	0V	Comune di ingressi digitali e conteggi	
9 🦲 🔳 🔳 📵 9	5B	UV		
	6A	NC	Non connesso	
	6B	INC	Non connesso	
	7A	VM+	Alimentazione motori (1	8÷28 de volte)
	7B	VM-	Allinentazione motori (1	.0+20 uc voits)
	8A	M1A	Uscite motore 1	X.AN03
	8B	M1B	OSCILE IIIOLOTE I	A.AIVUS
	9A	M2A	Uscite motore 2	X.AN04
	9B	M2B	OSCILE IIIOLOTE Z	A.ANU4

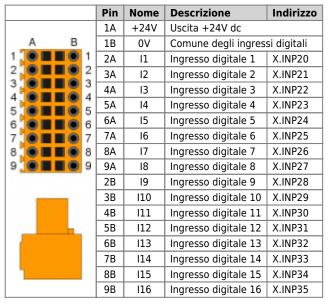
¹⁾ Utilizzabile per alimentare l'encoder.

Segnali comando motori

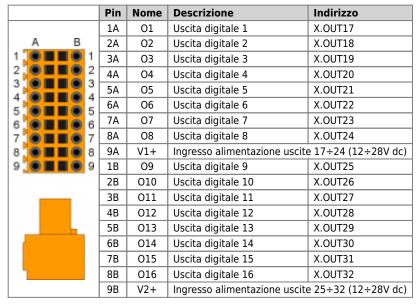
Nome	Descrizione	Tipo	Indirizzo
FLT01	Fault motore 1	Ingresso	X.INP12
DIR01	Direzione motore 1	Uscita	X.OUT11
MOV01	Movimento motore 1	Uscita	X.OUT12

Nome	Descrizione	Tipo	Indirizzo
ENA01	Abilitazione motore 1	Uscita	X.OUT13
FLT02	Fault motore 2	Ingresso	X.INP13
DIR02	Direzione motore 2	Uscita	X.OUT14
MOV02	Movimento motore 2	Uscita	X.OUT15
ENA02	Abilitazione motore 2	Uscita	X.OUT16

SLOT 6 (H1-I16)



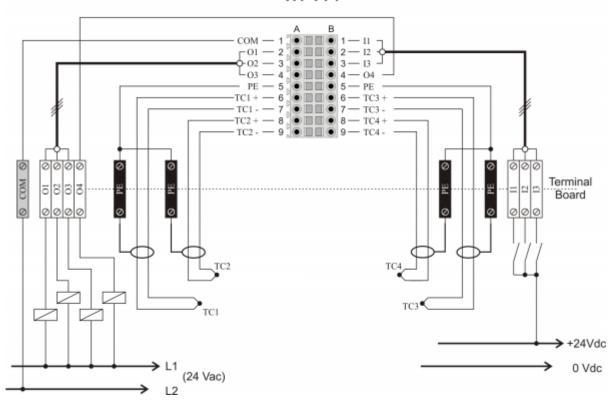
SLOT 7 (H1-P16)



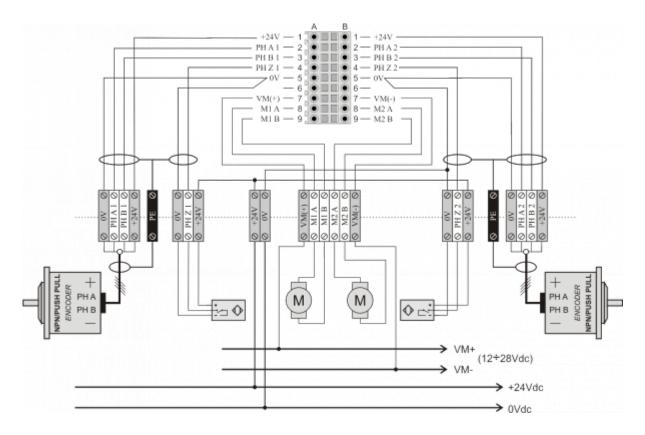
2. Esempi di collegamento

Scheda H1-TT4

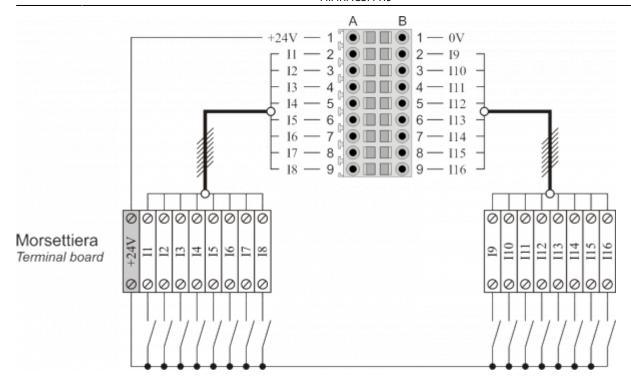
H1-TT4



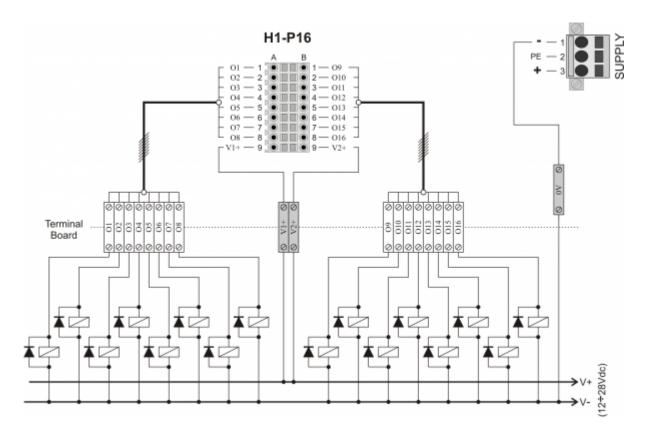
Scheda H1-MHx



Scheda H1-I16



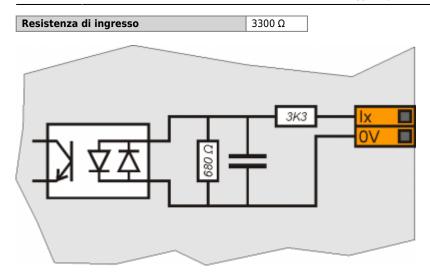
Scheda H1-P16



3. Caratteristiche elettriche

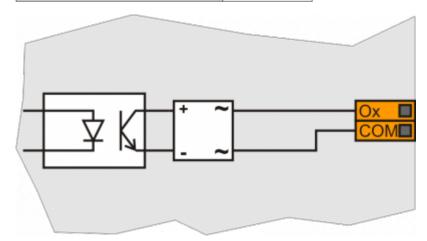
Scheda H1-TT4

Tipo di polarizzazione	PNP
Tempo minimo di acquisizione (hardware)	1,3 ms
Isolamento	2500 Vrms
Tensione di funzionamento nominale	24 Vdc
Tensione stato logico 0	0÷5 V
Tensione stato logico 1	20÷28 V
Caduta di tensione interna	1,2 V



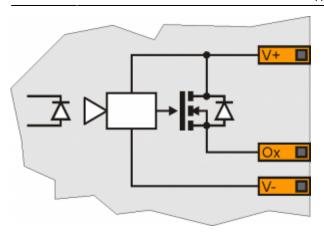
Uscite digitali 70mA

Carico commutabile	ac/dc, (NPN/PNP)
Isolamento	1000Vrms
Max. tensione di funzionamento	24Vac/dc
Caduta di tensione interna	2,5V
Corrente nominale	10mA
Corrente max.	70mA
Corrente residua	0,02mA
Tempo di commutazione da ON a OFF	0,120ms (max.)
Tempo di commutazione da OFF a ON	0,008ms (max.)



Uscite digitali protette 500mA

Carico commutabile	Dc (PNP)
Max. tensione di funzionamento	28V
Isolamento	1000VRMS
Caduta di tensione interna max.	600mV
Resistenza interna massima @ON	90mΩ
Corrente max. di protezione	12A
Corrente max. di funzionamento	500mA
Corrente max. @OFF	5μA
Tempo di massimo commutazione da ON a OFF	270µs
Tempo di massimo commutazione da OFF a ON	250µs



Ingressi per termocoppia

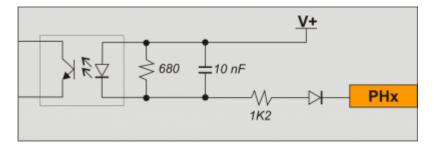
Campo di funzionamento	-50÷700 °C
Accuratezza	+/- 1 °C
Tempo di campionamento ADC	160 ms ¹⁾
Compensazione del giunto freddo	Tramite sensore elettronico per la misura diretta della temperatura in prossimità della morsettiera.

 $^{^{11}}$ E' consigliabile utilizzare dei filtri software sui valori acquisiti adeguati al tipo di applicazione.

Scheda H1-MH4



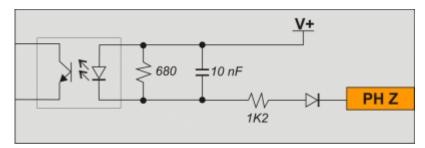
Tipo di polarizzazione	NPN
Frequenza massima	20 KHz
Tempo minimo tra un fronte di PHA e il successivo di PHB	50 ms
Isolamento	1000 Vrms
Tensione di funzionamento nominale	24 Vdc
Tensione stato logico 0 (PHA e PHB)	9,5÷26,5 V
Tensione stato logico 1 (PHA e PHB)	0÷2 V
Caduta di tensione interna	2,0 V
Resistenza di ingresso	1200 Ohm
Lunghezza massima cavi di collegamento al trasduttore	150 m



Fotocellula - Z



Tipo di polarizzazione	NPN
Frequenza massima	20 KHz
Tempo minimo di acquisizione (hardware) di PHZ	50 ms
Isolamento	1000 Vrms
Tensione di funzionamento nominale	24 Vdc
Tensione stato logico 0 (PHZ)	0÷2V
Tensione stato logico 1 (PHZ)	9,5÷26,5 V
Caduta di tensione interna	2,0 V
Resistenza di ingresso	1200 ohm
Lunghezza massima cavi di collegamento al trasduttore	150 m



Uscite motori

Isolamento	1000 Vrms
Max. tensione di funzionamento	12÷28 Vdc
Corrente max. di protezione	5 A ¹⁾

¹⁾ Per funzionamento intermittente tipo S2 secondo norme CE (funzionamento a carico costante per una durata determinata, minore di quella necessaria per raggiungere l'equilibrio termico, seguito da un periodo di riposo di durata sufficiente a ristabilire nella macchina la temperatura ambiente o del mezzo refrigerante) rispettando i seguenti intervalli temporali.

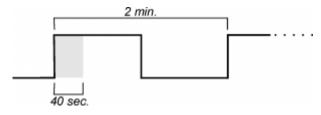


Le uscite sono protette contro la sovracorrente, la sovra temperatura e la sotto alimentazione.

Corrente di carico	Tempo max. ON	Percentuale di ciclo ¹⁾
1 A	40 sec.	50 %
2 A	20 sec.	10 %

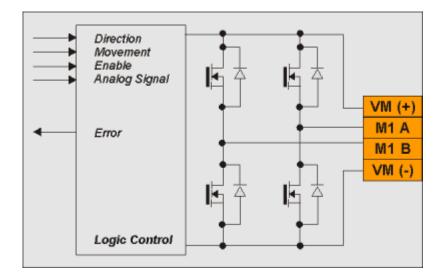
¹⁾ tempo di ON percentuale rispetto al periodo di ciclo.

Esempio



Tempo ciclo	Tempo di ON	Percentuale di ciclo
2 min.	40 sec.	33 %

Schema interno

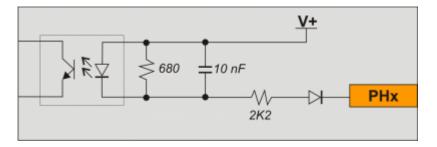


Scheda H1-MH6



Tipo di polarizzazione	NPN
Frequenza massima	5 KHz
Tempo minimo tra un fronte di PHA e il successivo di PHB	50 ms
Isolamento	1000 Vrms
Tensione di funzionamento nominale	24 Vdc
Tensione stato logico 0 (PHA e PHB)	9,5÷26,5 V
Tensione stato logico 1 (PHA e PHB)	0÷2 V

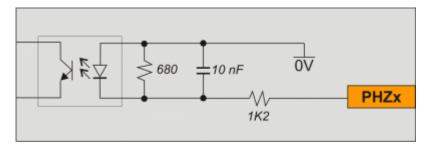
Caduta di tensione interna	2,0 V
Resistenza di ingresso	2200 Ohm
Lunghezza massima cavi di collegamento al trasduttore	150 m



Fotocellula - Z



Tipo di polarizzazione	PNP
Frequenza massima	5 KHz
Tempo minimo di acquisizione (hardware) di PHZ	200 ms
Isolamento	1000 Vrms
Tensione di funzionamento nominale	24 Vdc
Tensione stato logico 0 (PHZ)	0÷2V
Tensione stato logico 1 (PHZ)	9,5÷26,5 V
Caduta di tensione interna	2,0 V
Resistenza di ingresso	2200 ohm
Lunghezza massima cavi di collegamento al trasduttore	150 m



Uscite motori

Isolamento	1000 Vrms
Max. tensione di funzionamento	12÷28 Vdc
Corrente max. di protezione	5 A ¹⁾

¹⁾ Per funzionamento intermittente tipo S2 secondo norme CE (funzionamento a carico costante per una durata determinata, minore di quella necessaria per raggiungere l'equilibrio termico, seguito da un periodo di riposo di durata sufficiente a ristabilire nella macchina la temperatura ambiente o del mezzo refrigerante) rispettando i seguenti intervalli temporali.

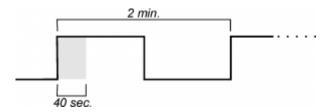


Le uscite sono protette contro la sovracorrente, la sovra temperatura e la sotto alimentazione.

Corrente di carico	Tempo max. ON	Percentuale di ciclo ¹⁾
1 A	40 sec.	50 %
2 A	20 sec.	10 %

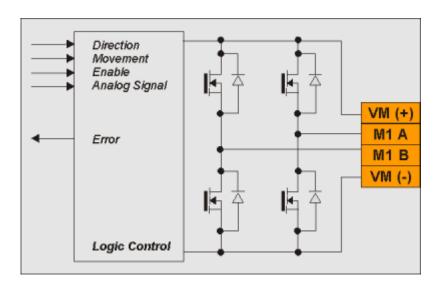
¹⁾ tempo di ON percentuale rispetto al periodo di ciclo.

Esempio



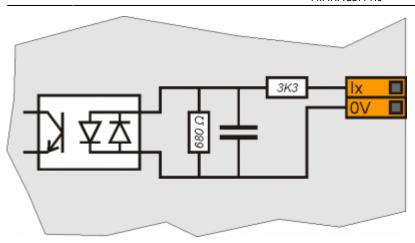
Tempo ciclo	Tempo di ON	Percentuale di ciclo
2 min.	40 sec.	33 %

Schema interno



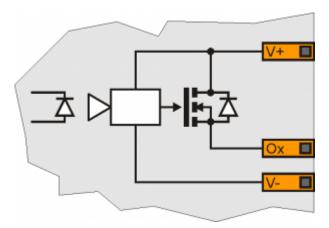
Scheda H1-I16

Tipo di polarizzazione	PNP
Tempo minimo di acquisizione (hardware)	1,3 ms
Isolamento	2500 Vrms
Tensione di funzionamento nominale	24 Vdc
Tensione stato logico 0	0÷5 V
Tensione stato logico 1	20÷28 V
Caduta di tensione interna	1,2 V
Resistenza di ingresso	3300 Ω



Scheda H1-P16

Carico commutabile	Dc (PNP)
Max. tensione di funzionamento	28V
Isolamento	1000VRMS
Caduta di tensione interna max.	600mV
Resistenza interna massima @ON	90mO
Corrente max. di protezione	12A
Corrente max. di funzionamento	500mA
Corrente max. @OFF	5μΑ
Tempo di massimo commutazione da ON a OFF	270µs
Tempo di massimo commutazione da OFF a ON	250µs



Documento generato automaticamente da **Qem Wiki** - http://wiki.qem.it/

Il contenuto wiki è costantemente aggiornato dal team di sviluppo, è quindi possibile che la versione online contenga informazioni più recenti di questo documento.