Sommario

P1K31FB30 - 008 : Funzionamento	3
Informazioni	4
Release	4
Specificazioni	4
Descrizione	5
Caratteristiche implementate nella attuale proposta	5
Assi	
Lavorazioni	5
Disegni	5
Modalità di lavoro	5
Funzioni accessorie, segnalazioni e allarmi	5
Caratteristiche non comprese nella attuale proposta	6
Lavorazioni opzionali (aggiungibili in futuro)	6
Interfaccia MODBUS	6
Funzionamento	7
Convenzioni adottate	7
Tasti funzione	7
Led funzione	8
Navigazione tra le visualizzazioni	9
Pagina iniziale	10
Homing	11
Menu principale	12
Dati macchina	
Impostazione velocità rotazione lama	
Manuale / Semiautomatico	
Funzioni semiautomatiche	
Automatico	
Menù di programmazione dei profili	
Scelta da preview	
Navigazione nella programmazione	
Editor dei profili	
Strumenti di disegno	
Tipi di tratto	
Copia del profilo	
Specchia profilo	
Simboli sul disegno	
Parametri di lavorazione - Profilatura	
Descrizione parametri	33
Parametri di lavorazione - Finitura	
Menù di esecuzione	
Tagli multipli	
Parametri della lavorazione	
Parametri della lavorazione	
Tagli inclinati	
Parametri di lavoro degli AssiParametri della lavorazione	
Profili	
Parametri di lavoro degli Assi	
Parametri della lavorazione	
- G. G. H. C. H. G. H. L.	

Inizio ciclo	. 51
Esempi di lavorazioni	. 53
Tagli multipli marmo con direzione Y positiva	. 53
Tagli multipli marmo con direzione Y negativa	. 53
Tagli multipli marmo bilaterali con direzione Y positiva	. 54
Tagli multipli marmo bilaterali con direzione Y negativa	. 54
Tagli multipli granito con direzione Y positiva	. 55
Tagli multipli granito con direzione Y negativa	. 55
Profilatura e finitura	. 55
Allarmi	. 56
Messaggi	. 56
Allarmi	. 56
Archivio storico allarmi	. 57
Diagnostica	. 58
Menù di diagnostica	. 58
Diagnostica ingressi digitali e analogici	
Diagnostica uscite digitali	
Diagnostica conteggi	. 60
Diagnostica uscite analogiche	. 60
Assistenza	
Riparazione	
Snedizione	61

P1K31FB30 - 008 : Funzionamento

- Informazioni
- Descrizione
- Funzionamento
 - Convenzioni adottate
 - Tasti funzione
 - Led funzione
 - Navigazione tra le visualizzazioni
 - o Pagina iniziale
 - Homing
 - Menu principale
 - o Dati macchina
 - Manuale / Semiautomatico
 - Automatico
 - o Menù di programmazione dei profili
 - Scelta da preview
 - Navigazione nella programmazione
 - o Editor dei profili
 - o Parametri di lavorazione Profilatura
 - o Parametri di lavorazione Finitura
 - o Menù di esecuzione
 - Tagli multipli
 - Tagli inclinati
 - o Profili
 - o Inizio ciclo
 - o Esempi di lavorazioni
 - o Esempi di lavorazioni
- 4. Allarmi
- 5. Diagnostica
- 6. Assistenza

Informazioni

Release

Il presente documento è valido integralmente salvo errori od omissioni.

Release	Descrizione	Data
1.0	Nuovo manuale.	22/01/14

Specificazioni

I diritti d'autore di questo manuale sono riservati. Nessuna parte di questo documento, può essere copiata o riprodotta in qualsiasi forma senza la preventiva autorizzazione scritta della QEM.

QEM non presenta assicurazioni o garanzie sui contenuti e specificatamente declina ogni responsabilità inerente alle garanzie di idoneità per qualsiasi scopo particolare. Le informazioni in questo documento sono soggette a modifica senza preavviso. QEM non si assume alcuna responsabilità per qualsiasi errore che può apparire in questo documento.

Marchi registrati :

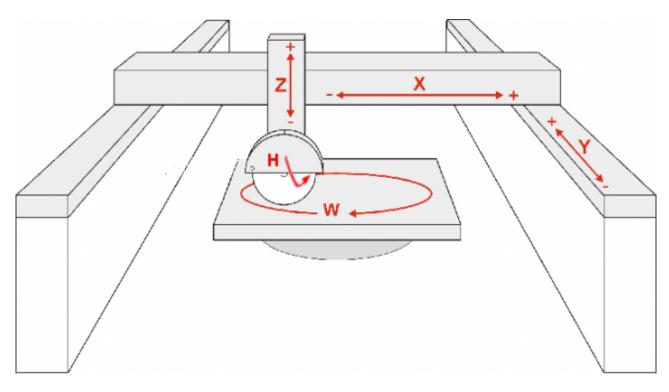
- QEM® è un marchio registrato.
- o Microsoft® e MS-DOS® sono marchi registrati e Windows® è un marchio della Microsoft Corporation.

Descrizione

La applicazione **P1K31FB30 - 008**, installata nell'hardware *Qmove J1-K31-FB30*, è realizzata per controllare una fresa a ponte con 5 assi per la lavorazione del marmo e del granito. Di seguito riportiamo le caratteristiche principali del software **P1K31FB30 - 008**.

Nel resto del documento sarà nostra cura distinguere tra le caratteristiche <u>standard</u> disponibili subito e le caratteristiche <u>sviluppabili in futuro e opzionali</u>.

Caratteristiche implementate nella attuale proposta



Assi

- o Assi X, Y, Z controllati con PID di spazio (brushless o motori asincroni con inverter vettoriali).
- Asse W per rotazione del banco con posizionamento che tiene conto dell'inerzia (motore asincrono e inverter V/F) senza interpolazione.
- Asse H per inclinazione della testa con posizionamento che tiene conto dell'inerzia (motore asincrono e inverter V/F) senza interpolazione.

Lavorazioni

- o Funzionalità semiautomatiche per posizionamento degli assi e per tagli singoli.
- o Tagli multipli per il taglio di blocchi e lastre con rotazione del banco (W) per taglio di mattonelle.
- o Sagomatura di profili dritti con disco orizzontale o verticale.
- Tagli a passate con lama inclinata (per macchine che permettono l'inclinazione del disco).
- o Finitura di profili dritti ottenuti con il bordo dalla lama (interpolazione YZ).

Disegni

- o Programmazione dei profili attraverso un miniCAD implementato direttamente sullo strumento.
- Importazione di profili salvati su file DXF tramite software "Profile Importer" di conversione (fornito separatamente).

Modalità di lavoro

- Ripetizione della sagoma programmata.
- o Impostazione del grado di precisione della finitura.
- o Modifica della velocità di movimento della lama durante la lavorazione.
- o Compensazione dello spessore e del diametro della lama.

Funzioni accessorie, segnalazioni e allarmi

- Scelta della lingua;
- o Visualizzazione del profilo e della posizione della lama durante la lavorazione.
- o Diagnostica degli ingressi e delle uscite.
- o Messaggi relativi alla anomalia in corso per facilitare l'identificazione e la soluzione del problema della

macchina.

- Messaggi di aiuto per l'operatore.
- o Interfaccia modbus per la lettura della corrente assorbita dal disco

Caratteristiche non comprese nella attuale proposta

Queste caratteristiche potranno essere implementate in una versione futura del software.

Lavorazioni opzionali (aggiungibili in futuro)

- Profili realizzati con il banco girevole (tipo tornio verticale).
- o Tornio orizzontale per colonne.
- Sagomatura con disco orizzontale o verticale e con taglio sagomato (interpolazione XZ o XY).
- o Copiatura tramite fotocellula di una sagoma in cartone o di un tratto nero su lavagna bianca.

Interfaccia MODBUS

- Tramite la porta di comunicazione seriale USER, sarà possibile creare una rete MODBUS RTU (RS485) per leggere gli RPM del disco.
- o Collegamento tramite porta seriale con una banda magnetica per la lettura della posizione assoluta dell'asse.

Funzionamento

Convenzioni adottate

Le convenzioni adottate per tutta l'interfaccia operatore sono:

1. I valori di colore giallo sono modificabili dall'operatore.

Per modificarli è sufficiente toccarli per porli nello stato di Entry ed utilizzare la tastiera meccanica per introdurre il dato, seguito dal



asto per confermare.

2. Alc<u>uni parametr</u>i prevedono una scelta tra due o più impostazioni. In questo per selezionare l'impostazione desiderata si usa il



Tasti funzione

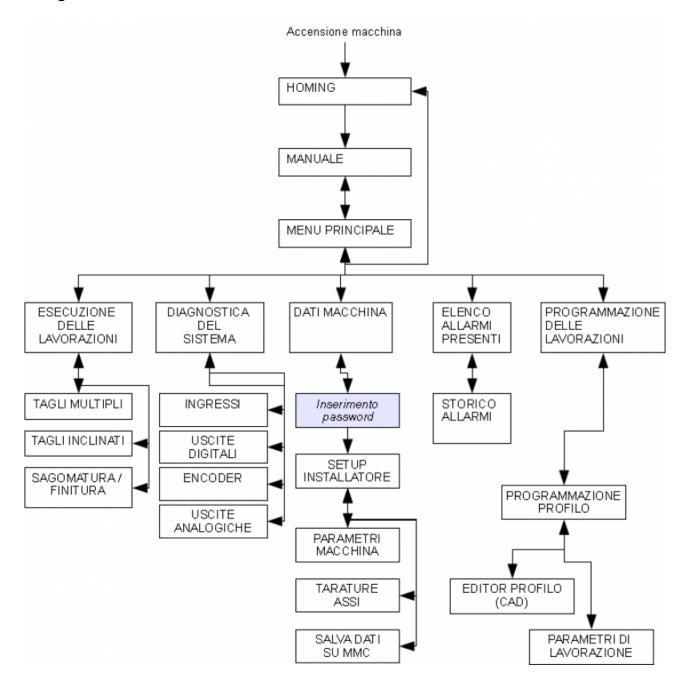
Tasto	Icona	Funzione
F4	F4	START CICLO AUTOMATICO. Avvio del ciclo automatico e della procedura di homing.
F5	F5 (1)	STOP MOVIMENTO. Stop del ciclo automatico e di ogni movimento degli assi.
F6	Y=0	AZZERAMENTO ASSE Y. Se premuto per 1 secondo, l'asse Y viene azzerato. Funziona solo nello stato manuale.
F7	F7	LASER. Accensione / spegnimento del laser. Il laser si attiva automaticamente anche con il movimento manuale dell'asse Y.
F8	F8	ACQUA. Apertura / chiusura della valvola dell'acqua. La valvola si attiva automaticamente all'avvio del ciclo automatico.
F9	• F9	ALLARMI. Visualizza la lista degli allarmi attualmente attivi.
F10	●F10 →	INDIETRO. Esce dalla attuale visualizzazione e torna alle visualizzazioni precedenti.
F11	●F11 ↑ ↓	SEMIAUTOMATICO. Abilita lo stato di semiautomatico per far eseguire un solo posizionamento all'asse con il relativo ingresso di jog. Alla conclusione del movimento lo stato si resetta.

Tasto	Icona	Funzione
F12	●F12	ABORT. Premuto per 3 secondi, azzera il programma in uso in quel momento.

Led funzione

Tasto	Icona	Funzione
F4	F4	Ciclo automatico OFF: fermo. ON: in corso.
F5	F5 CO	non usato.
F6	● F6 Y=0	non usato.
F7	• F7	Laser: OFF: spento. ON: acceso.
F8	F8	EV acqua: OFF: chiusa. ON: aperta.
F9	• F9	Messaggio di allarme OFF: non presente. ON: presente.
F10	•F10 ••	non usato Fix Me!
F11	F11	Semiautomatico OFF: non attivo. ON: attivo.
F12	●F12	non usato.

• Navigazione tra le visualizzazioni



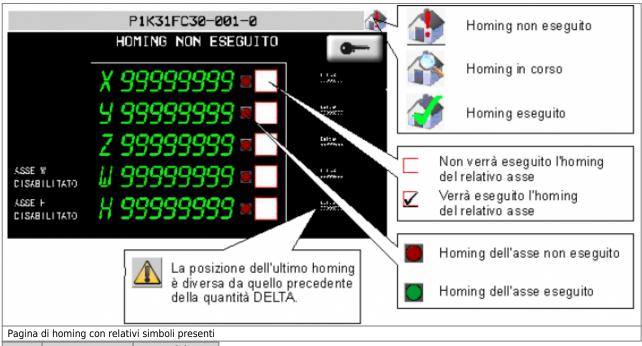
• Pagina iniziale



Dalla pagina di logo, dove appare il marchio del cliente, sono possibili queste operazioni:

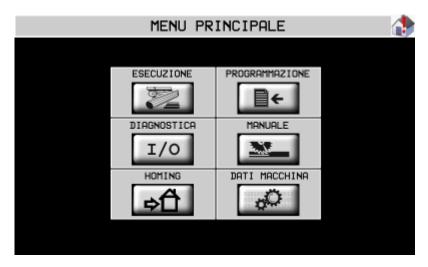
Tasto	Icona	Descrizione
EXIT		Premere per passare alla pagina successiva: pagina di HOMING.

Homing



Tasto	Icona	Descrizione
F4	F4	START HOMING.
F5	F5 F5	STOP HOMING.

• Menu principale

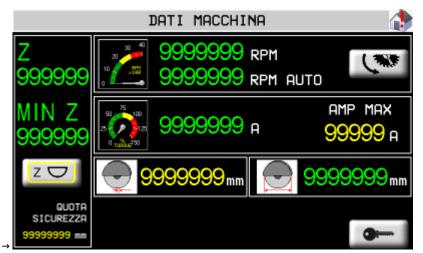


Da questa pagina è possibile accedere a:

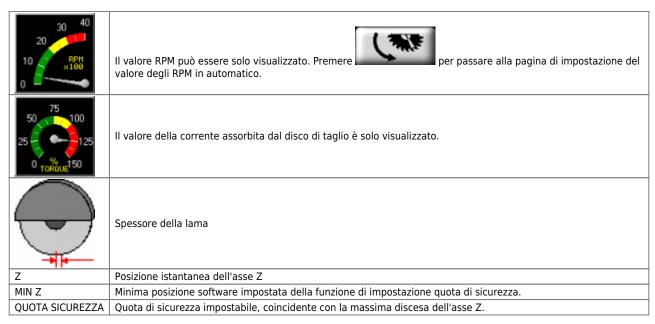
Tasto	Descrizione
	Menù di esecuzione cicli automatici.
+	Menù di programmazione dei profili.
1/0	Diagnostica.
- with	Funzionamento manuale/semiautomatico.
₽₽	Homing.
₽	Dati macchina.

• Dati macchina

Accesso alla pagina:







• Impostazione velocità rotazione lama



il tasto per accedere alla pagina di impostazione velocità lama.



Ø	Diametro della lama montata sulla fresa. Scegliere il valore tramite le frecce direzionali.
MARMO / GRANITO	Scegliere il tipo di materiale da tagliare.

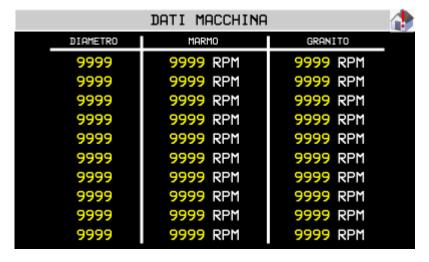
Automaticamente il programma propone le due velocità di riferimento sotto il tipo di materiale e copia il valore corrispondente al materiale scelto nel campo RPM AUTO.

RPM target di rotazione della lama.\\II risultato è una tensione 0-10 Vdc dato dalla formula: Vdc = (10 * RPM AUTO) / MAX RPM DISCO dove MAX RPM DISCO è impostato nel setup generico (parametro PG-04)

E' possibile modificare questo valore fino ad un massimo del 30% in più o in meno del valore proposto.

Premendo il tasto

e digitando la password 462 si passa alla pagina di impostazione tabella RPM.



In questa pagina è possibile impostare i diversi valori dei diametri delle lame con associati i valori di velocità della lama in RPM per i due tipi di materiale.

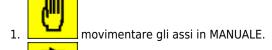
• Manuale / Semiautomatico

Accesso alla sezione:





Da questa pagina è possibile :



2. movimentare gli assi in modo SEMIAUTOMATICO.

Per abilitare lo stato SEMIAUTOMATICO si deve premere il tasto . Il LED di questo tasto si attiva. Alla fine del movimento semiautomatico lo stato SEMIAUTOMATICO di disabilita automaticamente e ritorna in MANUALE.

Funzioni semiautomatiche

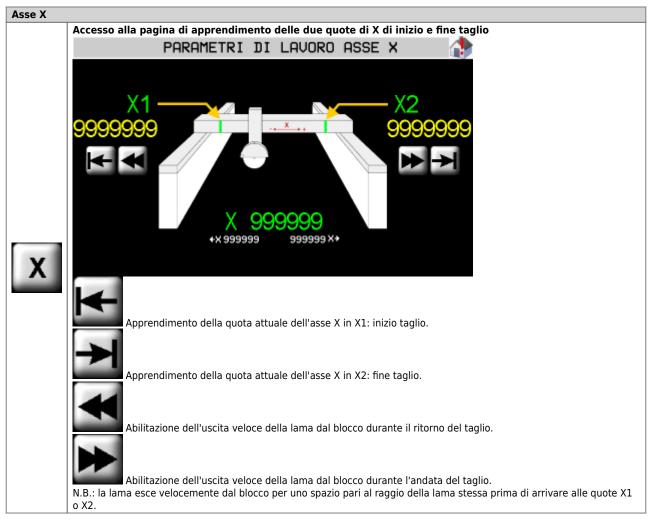


Lo stato di semiautomatico è caratterizzato dalla presenza del simbolo

Tutti i movimenti semiautomatici partono in seguito all'attivazione impulsiva di una delle due direzioni di jog. Il **jog+** attiverà un posizionamento semiautomatico in avanti, mentre il **jog-** lo attiverà all'indietro.



IMPORTANTE. IN SEMIAUTOMATICO GLI ASSI POSSONO MUOVERSI SOLAMENTE UNO ALLA VOLTA. PER POSIZIONAMENTI SUCCESSIVI E' NECESSARIO RIATTIVARE IL SEMIAUTOMATICO.

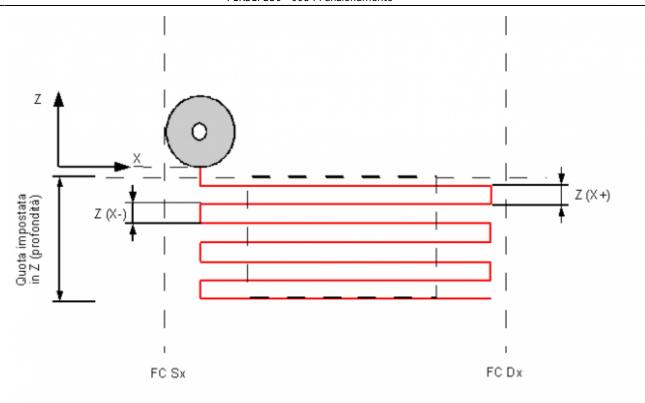


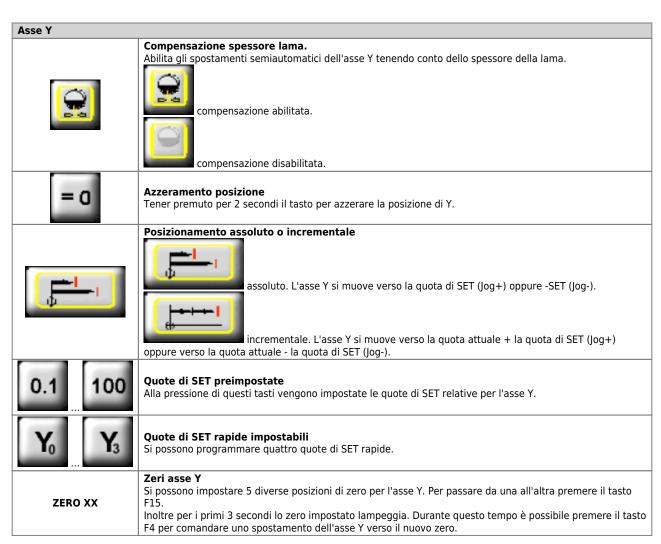
ASSE X - MARMO

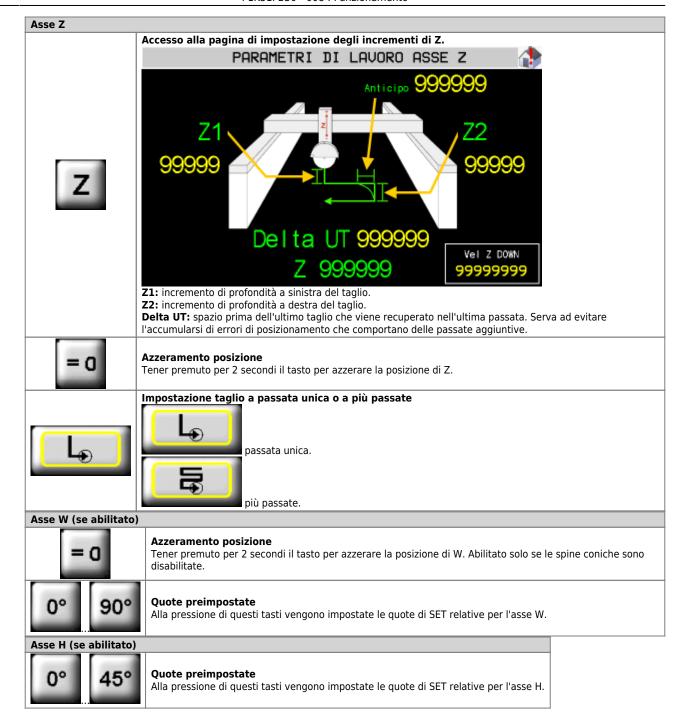


ASSE X - GRANITO



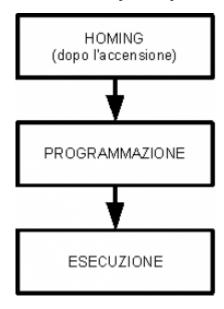






Automatico

Premessa: Per poter eseguire le lavorazioni automatiche correttamente, è necessario seguire un determinato ordine nelle operazioni, come illustrato nel seguente diagramma:



Prima di tutto bisogna eseguire un corretto **homing** degli assi (la schermata appare appena dopo l'accensione degli assi). In seguito va scelta la lavorazione desiderata, che deve essere **programmata** mediante il relativo menù di programmazione. Infine la lavorazione deve essere **eseguita** attraverso il relativo menù di esecuzione.

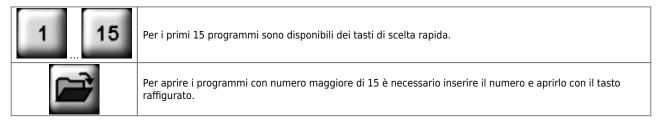
• Menù di programmazione dei profili

Accesso alla sezione:



In questa pagina è possibile scegliere da 1 a 50 programmi.

CLICCANDO SUL NUMERO PROGRAMMA SI PUO' EDITARE IL VALORE DESIDERATO. CLICCANDO SUL NOME E' POSSIBLE ENTRARE SULLA SEZIONE DEDICATA ALLA SCELTA DEL PROGRAMMA CON RELATIVO PREVIEW DELLA SAGOMA. Vedi capitolo "Scelta da preview"



Scelta da preview

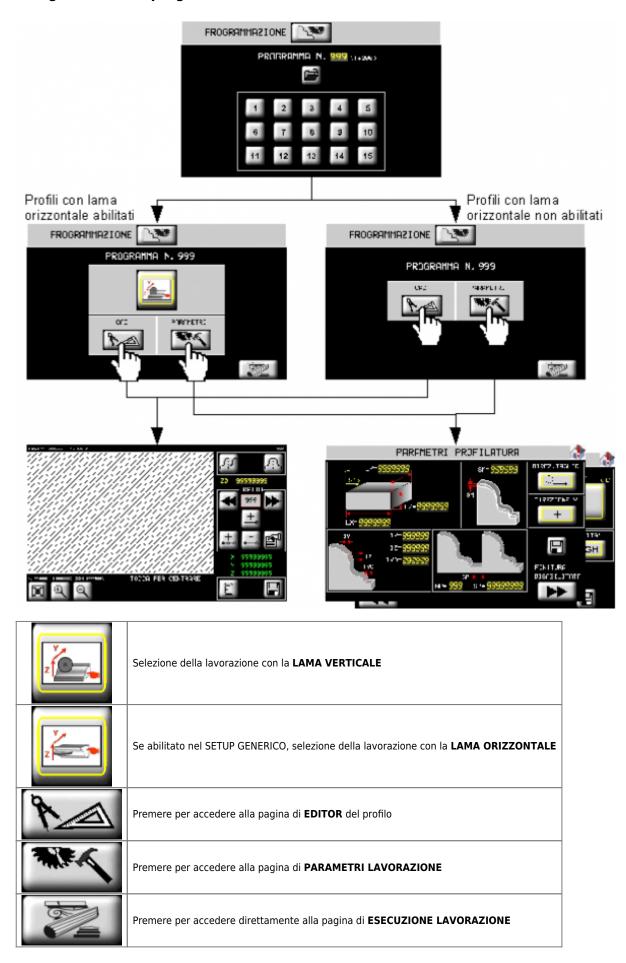


Per selezionare un programma cliccare sulla riga desiderata. Sulla destra apparirà un preview della sagoma.

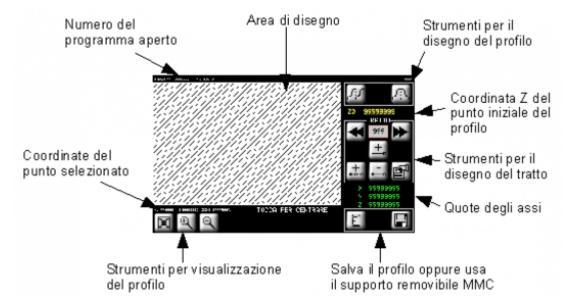
E' possibile utilizzare un FILTRO sul nome del programma.

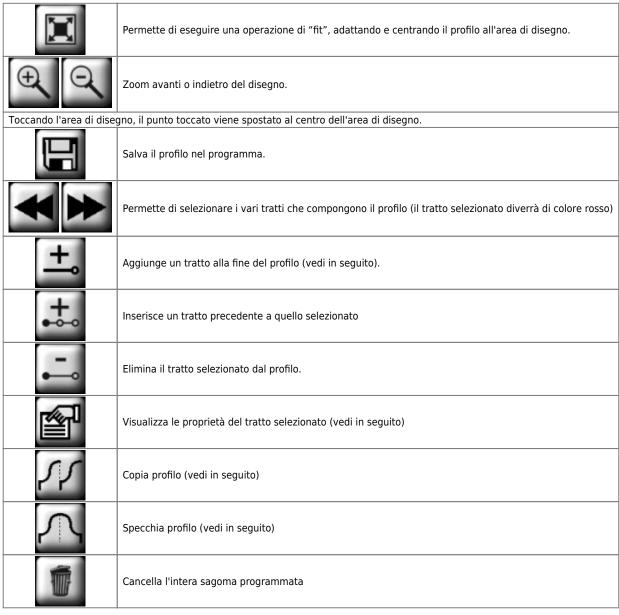


• Navigazione nella programmazione



• Editor dei profili



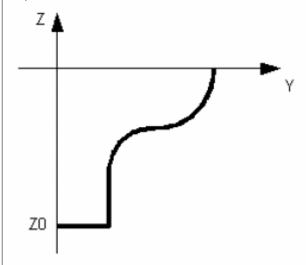


• Strumenti di disegno

Vi sono delle informazioni di base che è necessario conoscere.

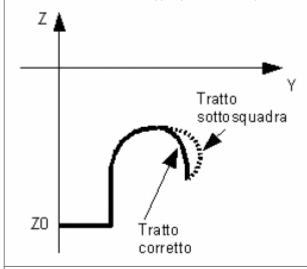
Punto iniziale di un profilo

Quando si inizia un nuovo profilo, il punto iniziale si trova sempre in corrispondenza dell'origine degli assi. Inserendo una quota (negativa) nel parametro **Z0** (pagina principale editor) si ottiene lo spostamento del punto iniziale verso il basso (di quanto indicato dal parametro).



Profilo sottosquadra

Se erroneamente si inserisce/aggiunge un tratto del profilo in sottosquadra, il software lo correggerà automaticamente.



Quote assolute o incrementali

Ogni volta che si aggiunge o si modifica un tratto del profilo, le quote relative al tratto possono essere inserite in modo assoluto <u>rispetto al sistema di</u> riferimento del pezzo oppure in modo incrementale rispetto alla quota del tratto precedente.

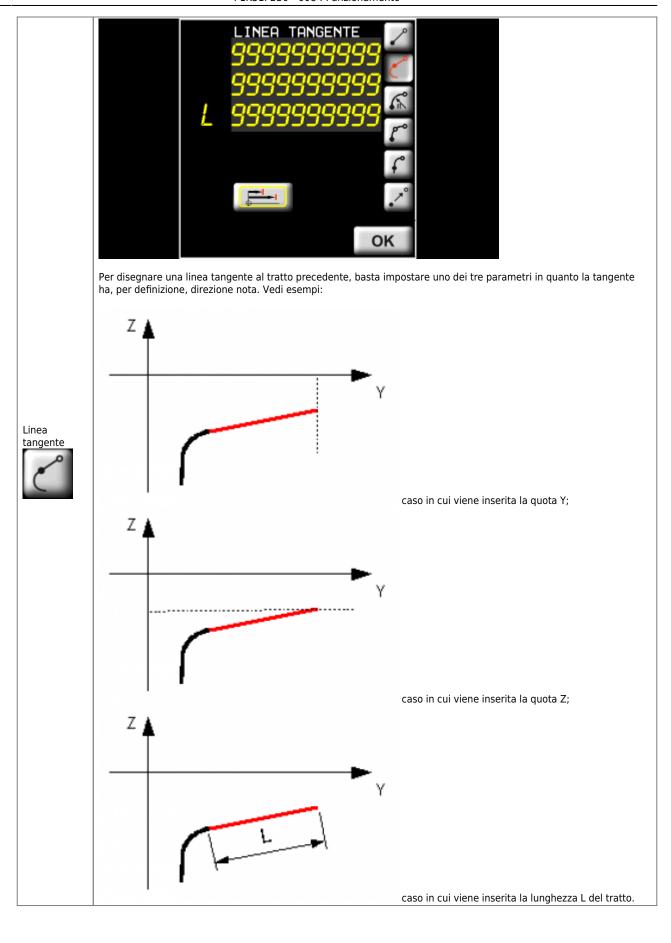


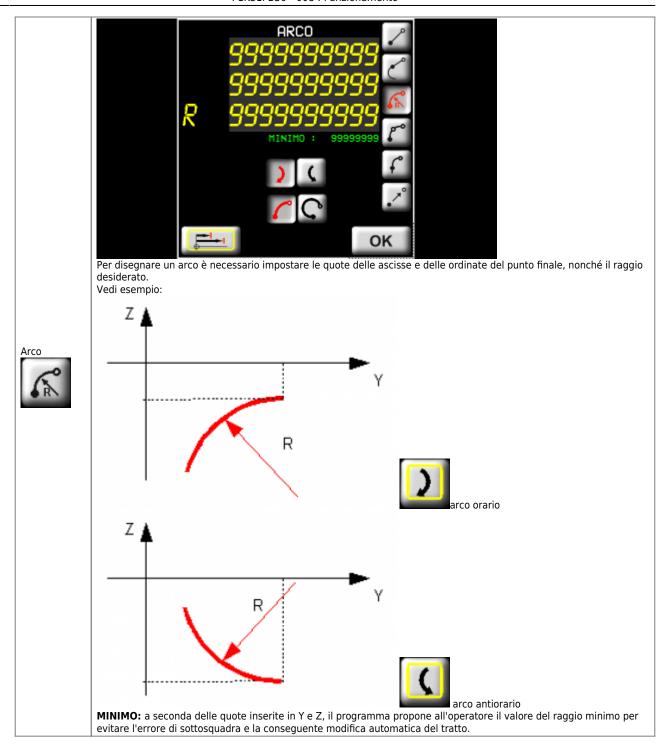


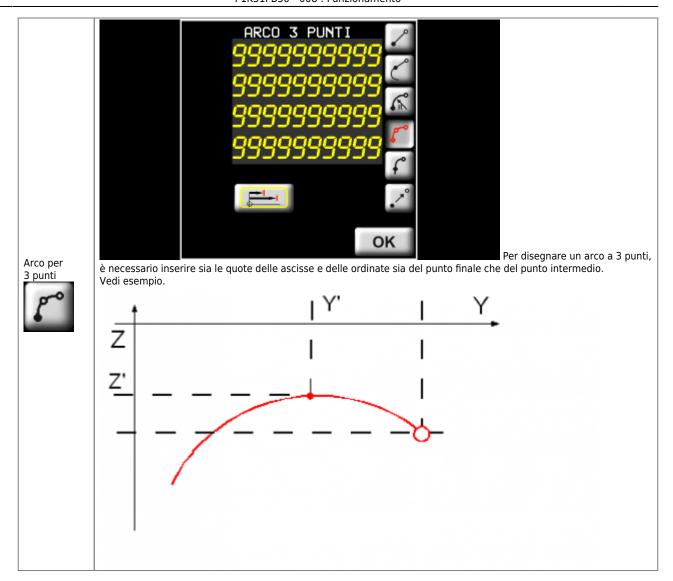
Tipi di tratto

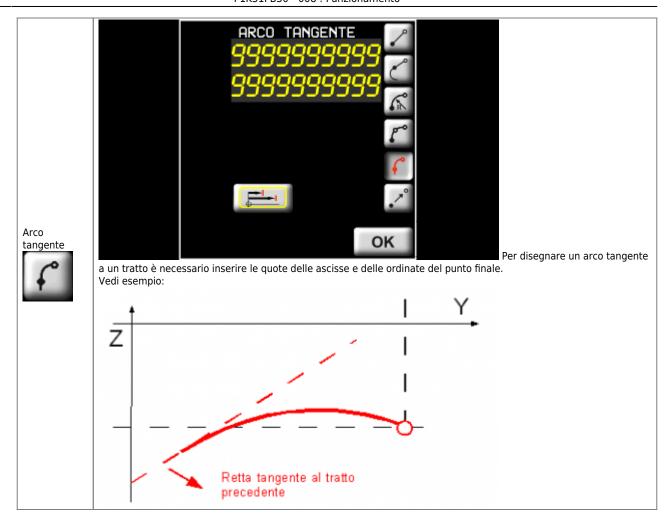
Elenco delle tipologie di tratto che è possibile inserire in un profilo.







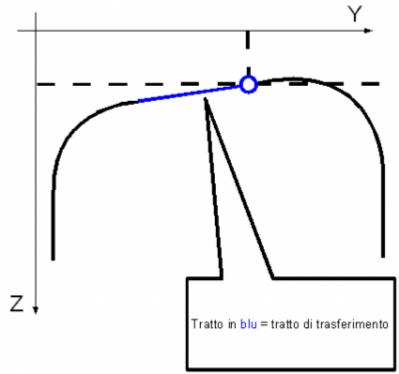






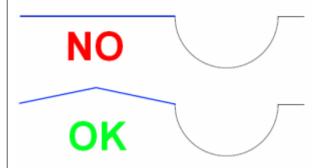
Lo strumento "trasferimento" permette di disegnare tratti di profilo che non verranno lavorati, ma solamente utilizzati per effettuare spostamenti rapidi della lama/utensile. E' sufficiente impostare le quote Y e Z del punto finale della linea. La lavorazione riprenderà normalmente da quel

punto in poi.



Trasferimento

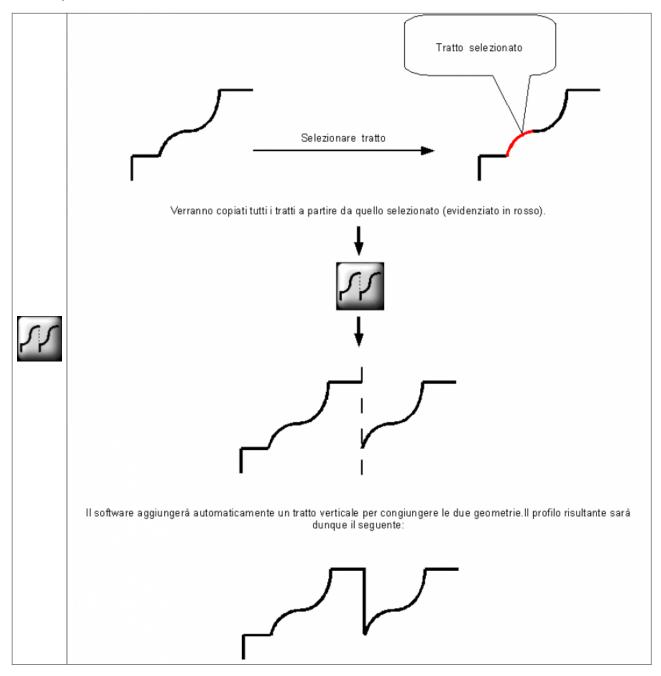
IMPORTANTE:
Perché il programma lavori senza errori con i tratti di spostamento è necessario che <u>l'ultimo tratto di spostamento</u> Esempio:



• Copia del profilo

Questo strumento copia tutti i tratti di una geometria partendo da quello selezionato in poi, incollandoli alla fine della geometria stessa.

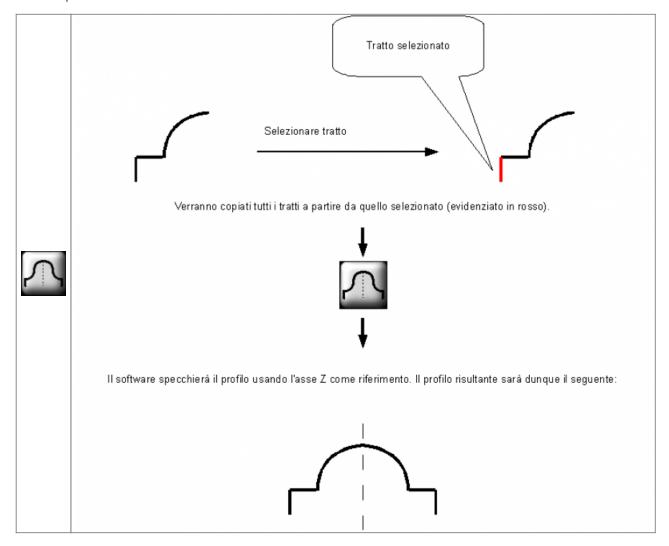
Vedi esempio:



• Specchia profilo

Questo strumento permette di copiare in maniera speculare (rispetto all'asse Z) tutti i tratti di una geometria, partendo da quello selezionato in poi.

Vedi esempio:



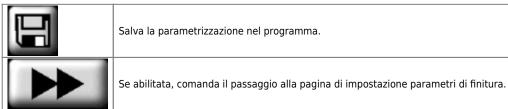
• Simboli sul disegno

Sul disegno appaiono dei simboli grafici.

Simbolo	Significato
Rosso	O: fine del tratto. Il tratto selezionato viene rappresentato con il colore rosso.
+	: fine del tratto. Se il tratto selezionato è un "arco per tre punti" viene rappresentato anche il punto intermedio. : posizione del punto intermedio.
Blu	O: fine del tratto di trasferimento Il tratto di trasferimento è sempre di colore blu.
Nessun simbolo	Se sul disegno non è presente nessuno dei suddetti simboli, vuol dire che il tratto in corso è l'ultimo.

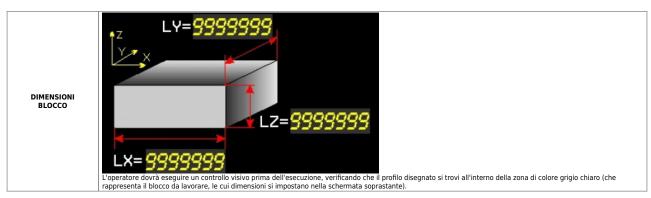
• Parametri di lavorazione - Profilatura

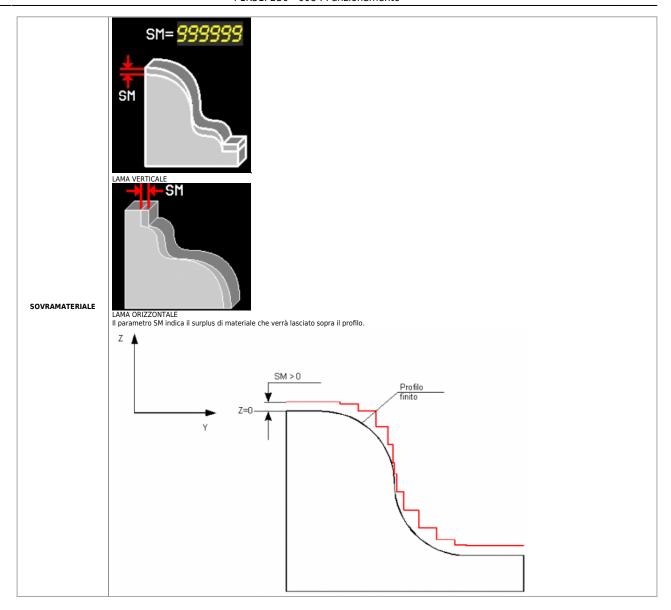


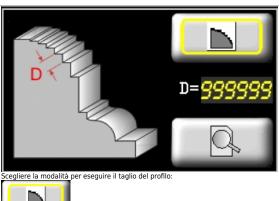


Descrizione parametri

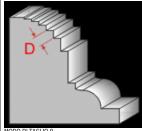
Di seguito sono descritti i parametri della lavorazione:







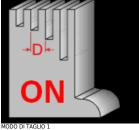




MODO DI TAGLIO 0 **D** = La distanza tra un taglio e il successivo è calcolata lungo il percorso.

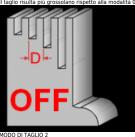
Questa modalità di taglio realizza la classica sagoma a gradini. Il taglio risulta più preciso e rimane poco materiale in eccesso.

MODO DI TAGLIO



MODO DI TAGLIO 1 D = La distanza tra un taglio e il successivo è calcolata lungo l'asse Y.

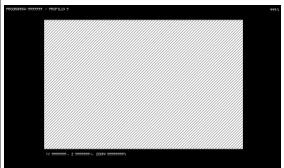
Questa modalità di taglio permette di distribuire i tagli lungo l'asse delle Y mantenendo sempre il vincolo di tagliare il profilo nei punti notevoli. Ha il vantaggio di mantenere sempre la lama all'interno del blocco per evitare flessioni che pregiudicano la precisione del risultato finale. Il taglio risulta più grossolano rispetto alla modalità 0.

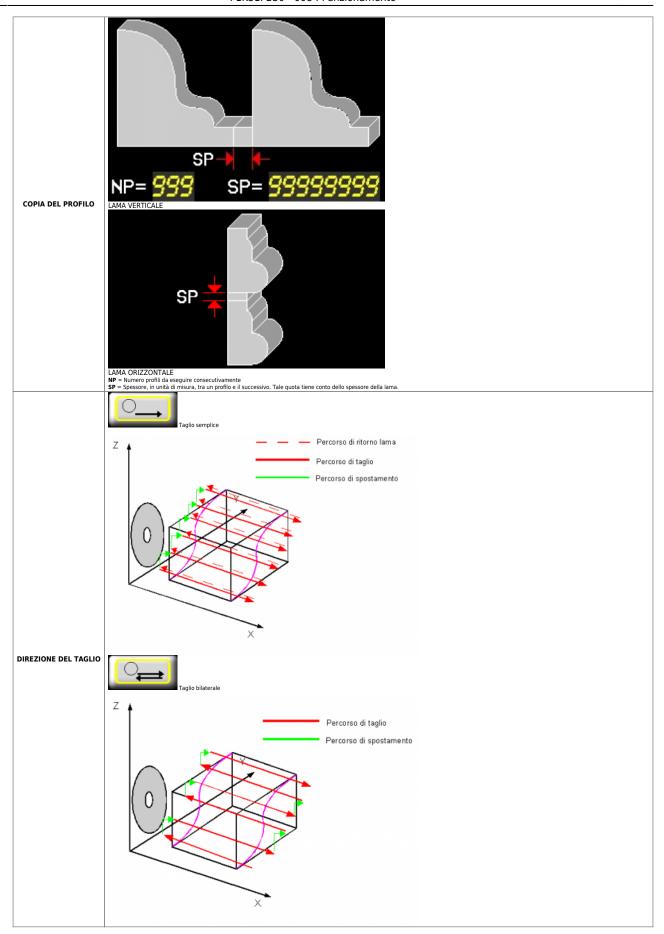


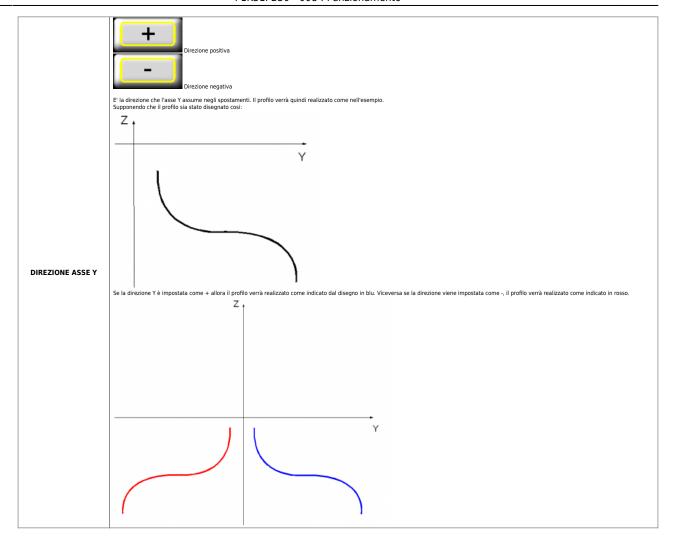
MODO DI TAGLIO 2 D = La distanza tra un taglio e il successivo è calcolata lungo l'asse Y.

Questa modalità di taglio permette di distribuire i tagli lungo l'asse delle Y senza il vincolo di tagliare il profilo nei punti notevoli. Ha il vantaggio di mantenere sempre la lama all'interno del blocco per evitare flessioni che pregiudicano la precisione del risultato finale. Il taglio risulta più grossolano rispetto alla modalità 0. Una volta impostati i parametri della modalità di taglio è possibile vedere un'anteprima su dove la lame eseguirà i tagli durante il ciclo automatico:





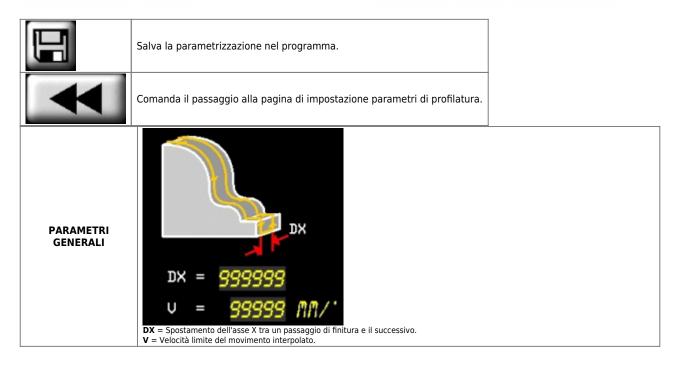


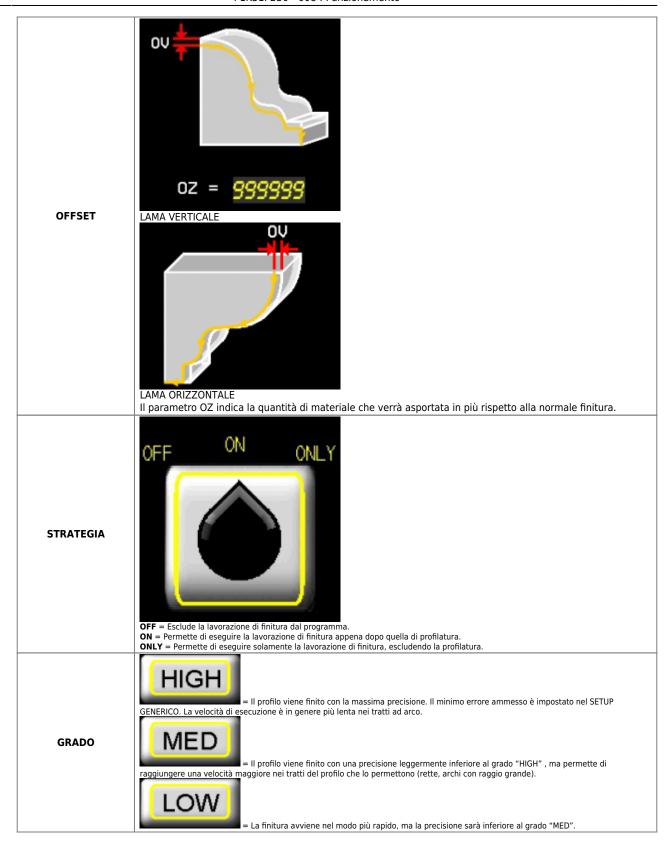


• Parametri di lavorazione - Finitura



Passaggio ai parametri di profilatura



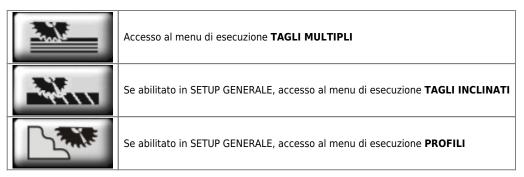


• Menù di esecuzione

Accesso alla sezione:



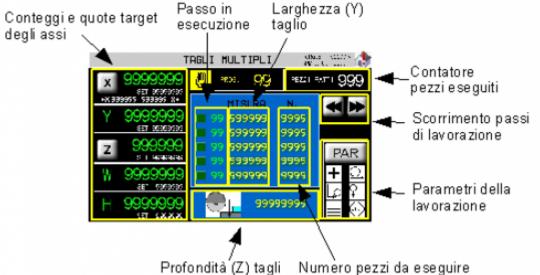




Nota: per poter eseguire una lavorazione dei profili è necessario averla programmata in precedenza e salvata.

• Tagli multipli

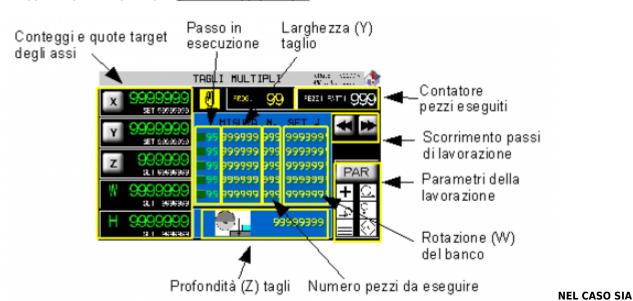
Premendo il tasto dal menù di esecuzione si accede al menù di esecuzione di tagli multipli. Questa lavorazione è programmabile direttamente da questo menù.



(, 0

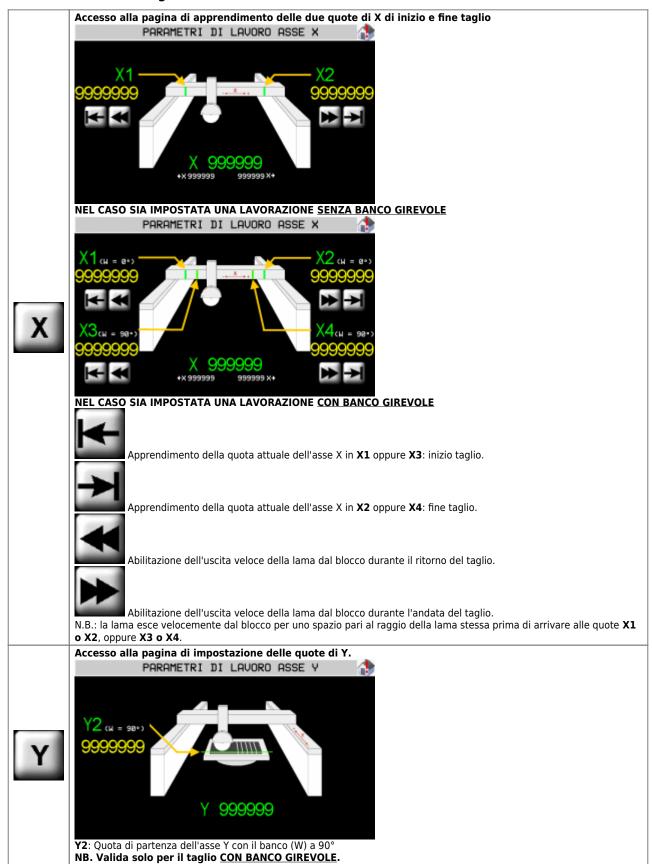
NEL CASO SIA

IMPOSTATA UNA LAVORAZIONE SENZA BANCO GIREVOLE



IMPOSTATA UNA LAVORAZIONE CON BANCO GIREVOLE

• Parametri di lavoro degli Assi







Z1: incremento di profondità a sinistra del taglio. **Z2**: incremento di profondità a destra del taglio.

Delta UT: spazio prima dell'ultimo taglio che viene recuperato nell'ultima passata. Serva ad evitare l'accumularsi di errori di posizionamento che comportano delle passate aggiuntive.

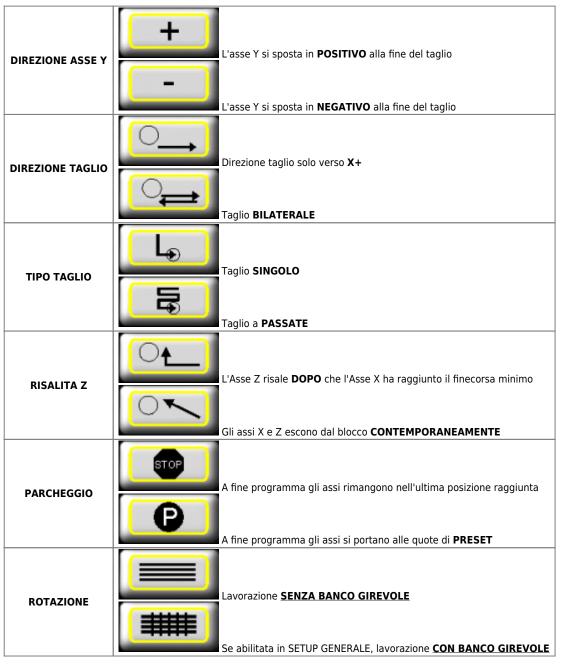
NB. Validi solo per il taglio a passate.

• Parametri della lavorazione

Premendo il tasto

dal menù di esecuzione si accede al menù di impostazione dei parametri di lavorazione.

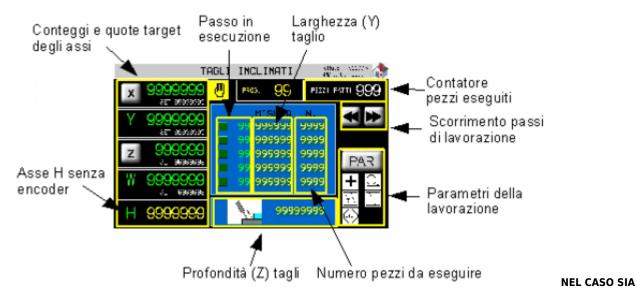




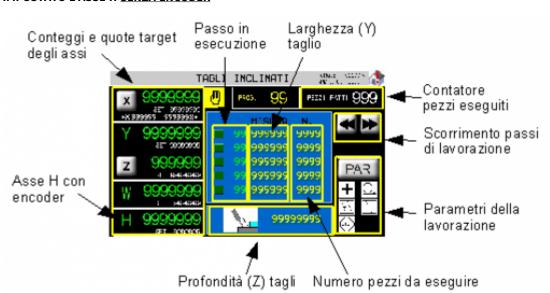
P1K31FB30 - 008 : Funzionamento	

Tagli inclinati

Premendo il tasto dal menù di esecuzione si accede al menù di esecuzione di tagli inclinati. Questa lavorazione è programmabile direttamente da questo menù.



IMPOSTATO L'ASSE H SENZA ENCODER



NEL CASO SIA

IMPOSTATO L'ASSE H CON ENCODER

Parametri di lavoro degli Assi

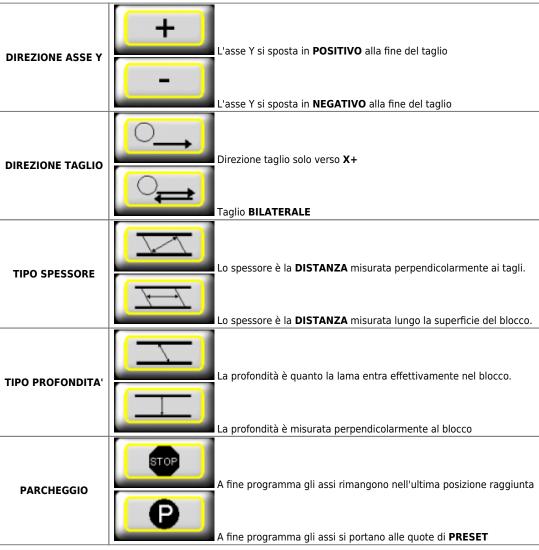
VEDI IL CAPITOLO Parametri di lavoro degli assi

• Parametri della lavorazione

Premendo il tasto

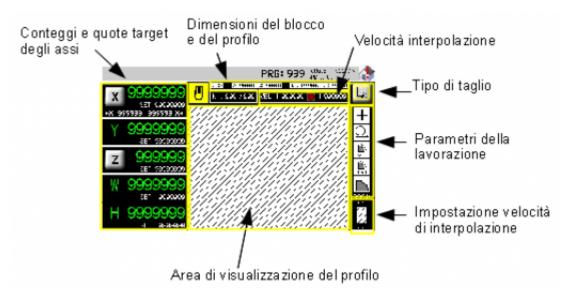
dal menù di esecuzione si accede al menù di impostazione dei parametri di lavorazione.



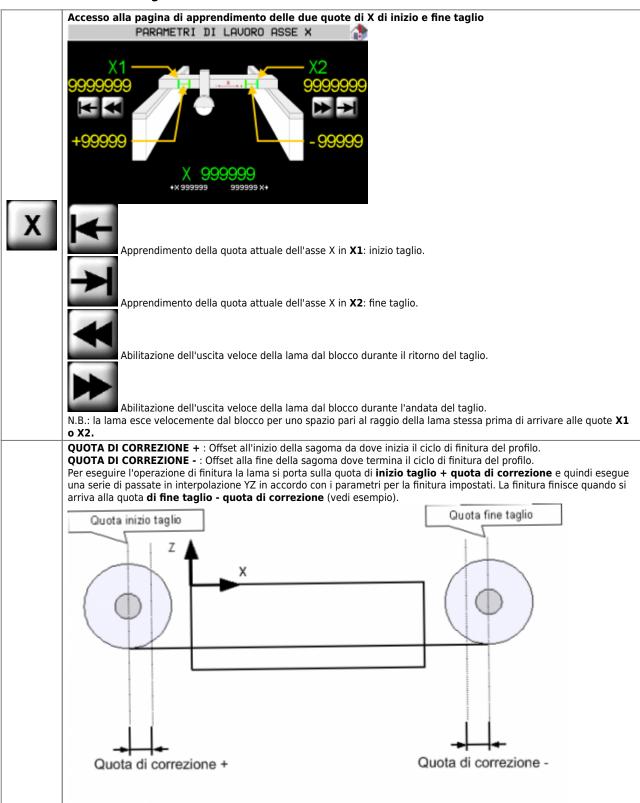


• Profili

Premendo il tasto dal menù di esecuzione si accede al menù di esecuzione di profili. Questa lavorazione deve essere programmata con l'apposito menu.



Parametri di lavoro degli Assi





Z1: incremento di profondità a sinistra del taglio.

Z2: incremento di profondità a destra del taglio.

Delta UT: spazio prima dell'ultimo taglio che viene recuperato nell'ultima passata. Serva ad evitare l'accumularsi di errori di posizionamento che comportano delle passate aggiuntive.

NB. Validi solo per il taglio a passate.

Parametri della lavorazione



• Inizio ciclo

Le fasi per eseguire la lavorazione possono essere schematizzate con i seguenti tre punti:

- 1. Azzeramento delle quote degli assi sul sistema di riferimento
- 2. Autoapprendimento delle quote di inizio e fine taglio
- 3. Avvio della lavorazione

a

NOTA IMPORTANTE

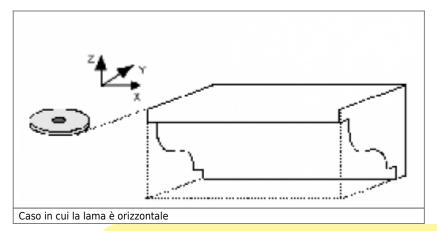
Per iniziare un ciclo è fondamentale effettuare un'operazione di azzeramento delle quote degli assi. Per fare questo il selettore manuale/automatico deve essere posizionato su "manuale", e premendo il pulsante di azzeramento posto sul quadro vengono visualizzate le seguenti schermate in base alla lavorazione scelta.

TAGLI MULTIPLI E TAGLI INCLINATI



PROFILATURA







Queste schermate spiegano che la lama/utensile deve essere portata a sfioro del blocco, prima di dare l'OK per l'azzeramento assi.



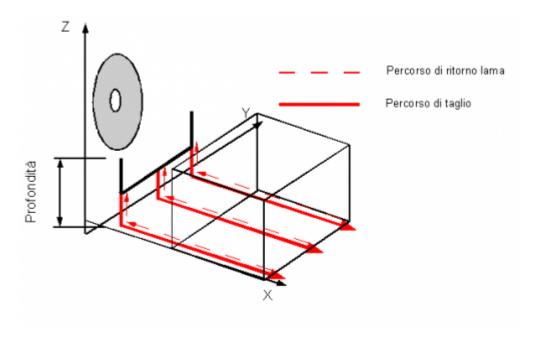
è possibile dare lo **START**, mentre con il tasto



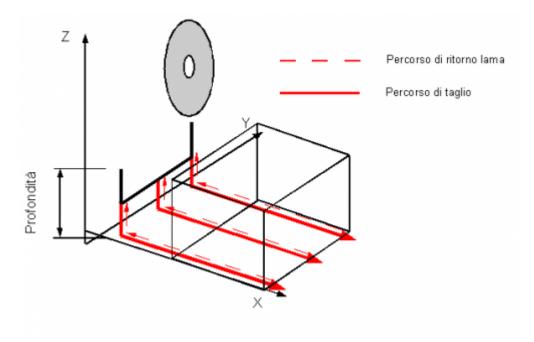
Jil ciclo va in **STOP**.

• Esempi di lavorazioni

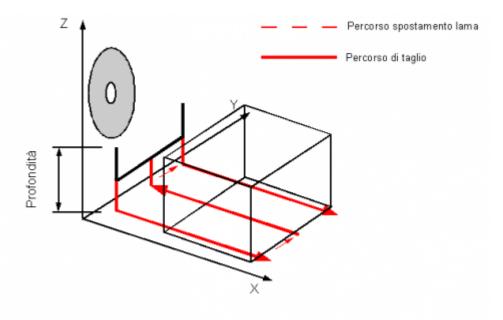
Tagli multipli marmo con direzione Y positiva



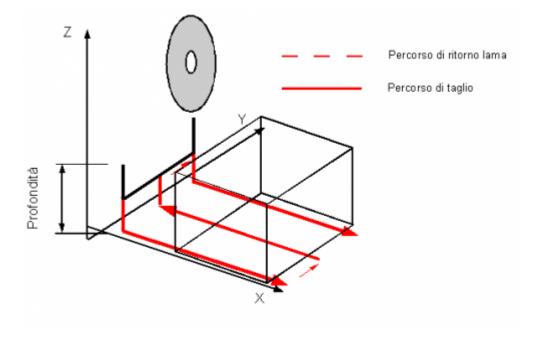
Tagli multipli marmo con direzione Y negativa



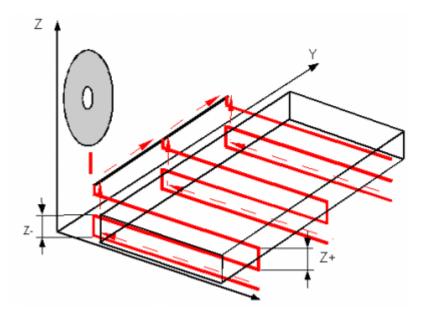
• Tagli multipli marmo bilaterali con direzione Y positiva



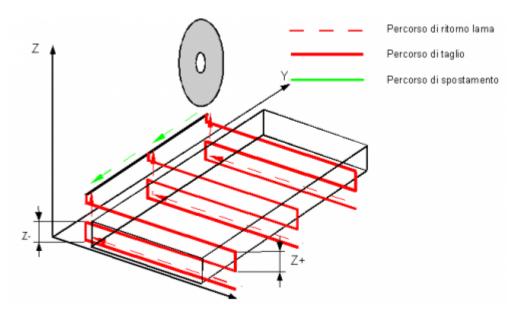
Tagli multipli marmo bilaterali con direzione Y negativa



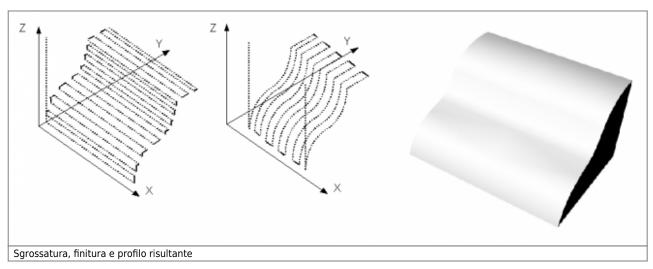
• Tagli multipli granito con direzione Y positiva



Tagli multipli granito con direzione Y negativa



Profilatura e finitura

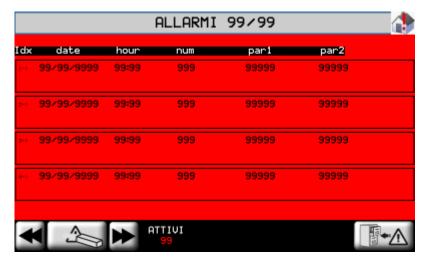


• Allarmi



Dal menù principale (o da qualsiasi altra schermata che lo presenti), se premuto il tasto pagina:

viene visualizzata la seguente





Premendo il tasto

gli allarmi vengono cancellati.

Messaggi

I messaggi hanno funziona puramente informativa e la loro comparsa non blocca i funzionamento della macchina.

Messaggio	Motivo	Risoluzione
ATTENDERE	E' in corso una fase di calcolo.	-
ERRORE PERCORSO	Si è verificato un errore nella fase di inserimento della traiettoria prima dell'esecuzione.	E' possibile che il percorso sia troppo lungo
ERR: LAMA INCLINATA	L'inclinazione della lama e dell'utensile non è corretto per la lavorazione richiesta.	Posizionare la lama o l'utensile con la giusta inclinazione
LAVORO CONCLUSO	Il ciclo automatico si è concluso completamente senza problemi.	-
X FUORI POSIZIONE	La posizione di X non è corretta.	Dovrebbe trovarsi in una posizione esterna ai FC autoappresi.
BATTERIA ESAURITA	La batteria posta sul controllo è esaurita o in fase di esaurimento.	Vedi il manuale di installazione e manutenzione per le istruzioni per la sostituzione della batteria.
ESEGUIRE HOMING	Non è stata eseguita la procedura di homing.	E' necessario eseguire una procedura di homing per poter eseguire l'operazione.
ERRORE CALCOLO ARCO	Errore nel calcolo dei punti per gli archi	Controllare che i parametri di setup siano corretti.
SAGOMA TROPPO GRANDE	E' stata inserita una sagoma che eccede il numero massimo di tratti.	Controllare tramite l'editor la correttezza della sagoma.

Allarmi

Gli allarmi si differenziano dai messaggi in quanto bloccano il funzionamento della macchina.

Allarme	Motivo	Risoluzione
Emergenza	Emergenza manuale	
FC asse Y indietro	L'asse Y ha toccato il FC minimo	-
FC asse Y avanti	L'asse Y ha toccato il FC massimo	-
FC asse Z indietro	L'asse Z ha toccato il FC minimo	-
FC asse Z avanti	L'asse Z ha toccato il FC massimo	-
FC asse X indietro	L'asse X ha toccato il FC minimo	-
FC asse X avanti	L'asse X ha toccato il FC massimo	-
FC asse H indietro	L'asse H ha toccato il FC minimo	-
FC asse H avanti	L'asse H ha toccato il FC massimo	-

Allarme	Motivo	Risoluzione
Lama non in rotazione	otazione Durante un ciclo automatico la lama deve essere in rotazione	
Pressione acqua	Non viene rilevata la presenza dell'acqua di raffreddamento.	La valvola potrebbe essere chiusa.
Overcurrent motore lama	Il motore della lama ha assorbito un valore di corrente superiore alla soglia	-
Errore inseguimento Z		-
Errore inseguimento Y	L'errore di inseguimento dell'asse ha superato la soglia massima	-
Errore inseguimento X		-
Fault interpolazione	ult interpolazione Si è verificato un errore durante l'interpolazione degli assi.	
Fault driver	lt driver Uno dei driver degli assi è nello stato di fault	
Termico driver X	Interruttore termico del driver X intervenuto	-
Termico driver Y	Interruttore termico del driver Y intervenuto	-
Termico driver Z	Interruttore termico del driver Z intervenuto	-
Termico driver H	Interruttore termico del driver H intervenuto	-
Termico driver W	rmico driver W Interruttore termico del driver W intervenuto	
Ventilazione quadro	Emergenza ventilazione del quadro	-
Termico disco	Interruttore termico del motore disco intervenuto	-
Mancanza ausiliari	Mancanza ausiliari Alimentazione degli ausiliari non presente	
Fasi non OK	Le fasi di alimentazione dei motori potrebbero essere invertite.	-
Anomalia encoder X		-
Anomalia encoder Y	L'encoder dell'asse non funziona regolarmente	-
Anomalia encoder Z		-
Perdita sensore banco	Il sensore di banco basso potrebbe essere staccato.	-
Asse Y fuori tolleranza	L'asse Y ha concluso un posizionamento fuori dalla tolleranza impostata.	Controllare i parametri di setup dell'asse Y

Archivio storico allarmi



Premendo il tasto

si accede invece all'archivio storico degli allarmi:

STORICO ALLARMI 99/99						
Idx	date	hour	num	par1	par2	
1->	99/99/9999	99:99	999	99999	99999	
2->	99/99/9999	99:99	999	99999	99999	
3->	99/99/9999	99:99	999	99999	99999	
4->	99/99/9999	99:99	999	99999	99999	
•	4	*				



Per cancellare lo storico premere il tasto

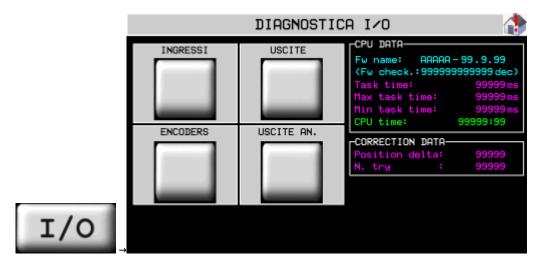


Per tornare alla pagina allarmi premere il tasto

Diagnostica

Menù di diagnostica

Accesso alla sezione:



Da questa schermata è possibile accedere alle varie sezioni di diagnostica presenti:

- 1. Diagnostica degli ingressi digitali
- 2. Diagnostica delle uscite digitali
- 3. Diagnostica dei conteggi
- 4. Diagnostica delle uscite analogiche

Inoltre sono presenti alcune informazioni riguardanti:

Fw name: firmware presente nello strumento e checksum relativo;

Task time: tempo medio del ciclo della CPU con indicazioni sul Tempo Massimo e il Tempo Minimo di scansione;

CPU time : tempo totale da quando la CPU è nello stato di RUN (hh:mm)

Solo per l'asse Y e in particolare per la funzione di riposizionamento con la riga magnetica:

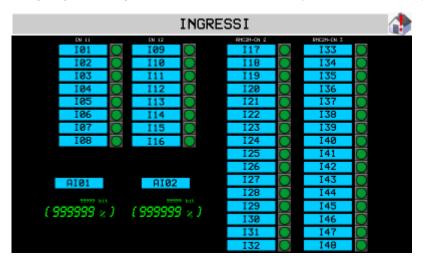
Position delta: errore di posizione tra la retroazione da resolver e la riga magnetica che deve essere recuperato;

N. try: numero di tentativi eseguiti per recuperare il delta.

• Diagnostica ingressi digitali e analogici

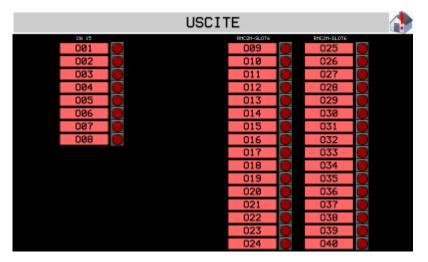
Premendo il tasto "ingressi" si accede alla seguente schermata, ove è visualizzato lo stato di ciascun ingresso digitale e dei tre ingressi analogici:

Per ogni ingresso analogico è visualizzato il valore in bit e la percentuale risultante dopo lo scaling.



Diagnostica uscite digitali

Premendo il tasto "uscite" si accede alla seguente schermata, ove è visualizzato lo stato di ciascuna uscita digitale:

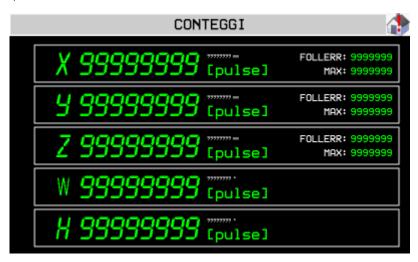


Diagnostica conteggi

Premendo il tasto "encoders" si accede alla seguente schermata, ove è visualizzato il conteggio di ciascun encoder.

Per ogni asse è visualizzato il conteggio in impulsi encoder e più in piccolo il valore del conteggio in unità di misura.

Per i tre assi analogici è visualizzato inoltre l'errore di inseguimento (**FOLLERR**) istantaneo e il massimo valore raggiunto da quest'ultimo.



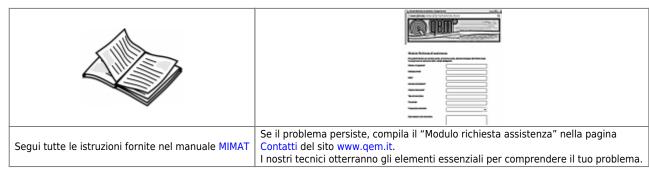
Diagnostica uscite analogiche

Premendo il tasto "uscite an." si accede alla seguente schermata, ove sono visualizzati i valori di tutte le uscite analogiche.



Assistenza

Per poterti fornire un servizio rapido, al minimo costo, abbiamo bisogno del tuo aiuto.

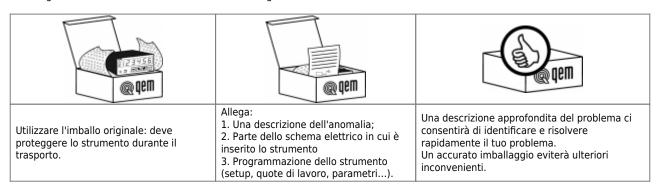


Riparazione

Per poterVi fornire un servizio efficente, Vi preghiamo di leggere e attenerVi alle indicazioni qui riportate

Spedizione

Si consiglia di imballare lo strumento con materiali in grado di assorbire eventuali cadute.



Documento generato automaticamente da **Qem Wiki** - https://wiki.qem.it/

Il contenuto wiki è costantemente aggiornato dal team di sviluppo, è quindi possibile che la versione online contenga informazioni più recenti di questo documento.