Sommario

MDO_P1P20F - 022 : Manuale dell'operatore	3
1. Informazioni	3
1.1 Release	3
1.1.1 Specificazioni	3
2. Descrizione	4
3. Pagina Principale	5
3.1 Barre di comando e informazioni	
3.2 Pagina Principale 2	
3.3 Pagina Principale 3	ε
3.4 Stati macchina	7
3.5 Tasti comuni	7
4. Menu principale	8
5. Utilizzo	9
5.1 Startup	9
5.2 Programma di lavoro	10
5.2.1 Modifica Programma di lavoro	11
5.2.2 Parametri levigatrice	12
5.2.3 Parametri fresatrice	
5.2.4 Parametri mola	_
5.2.5 Parametri spazzola	
5.2.6 Parametri getto d'acqua	
6. Funzioni di lavoro	
6.1 Manuale / Automatico	
6.1.1 Manuale	
6.1.2 Automatico	
6.2 Reset pezzi	
6.2.1 Reset di tutti i pezzi	
6.2.2 Reset di una selezione di pezzi	
•	
7.1 Ingressi digitali7.2 Uscite digitali	
7.3 Conteggi	
7.4 Uscite analogiche	
7.5 Informazioni connessione CAN	
7.6 Informazioni di sistema	
8. Messaggi di warning	
9. Allarmi	
9.1 Storico allarmi	
10. Assistenza	
Riparazione	
KIPARAZIONE	24

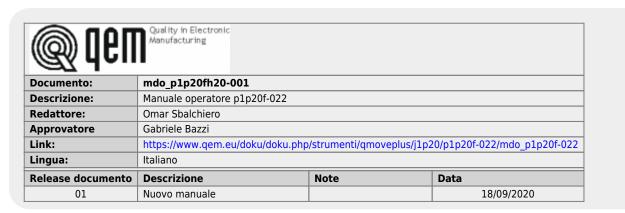
MDO_P1P20F - 022 : Manuale dell'operatore

MDO P1P20F - 022 : Manuale dell'operatore

1. Informazioni

1.1 Release

Il presente documento è valido integralmente salvo errori od omissioni.



1.1.1 Specificazioni

I diritti d'autore di questo manuale sono riservati. Nessuna parte di questo documento, può essere copiata o riprodotta in qualsiasi forma senza la preventiva autorizzazione scritta della QEM.

QEM non presenta assicurazioni o garanzie sui contenuti e specificatamente declina ogni responsabilità inerente alle garanzie di idoneità per qualsiasi scopo particolare. Le informazioni in questo documento sono soggette a modifica senza preavviso. QEM non si assume alcuna responsabilità per qualsiasi errore che può apparire in questo documento.

Marchi registrati :

• QEM® è un marchio registrato.

2. Descrizione



Il software P1P20F - 022, controlla l'automazione di macchine levigatrici/levigabordi .

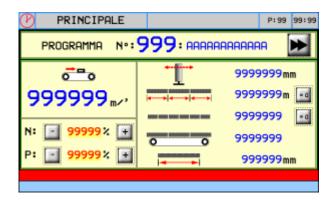
Caratteristiche principali

- comanda 20 teste di lavoro
- controlla l'avviamento sequenziale dei motori (per limitare l'eccessiva richiesta di corrente)
- gestisce l'eventuale spostamento del ponte
- per ogni testa di lavorazione è possibile impostare **anticipi/ritardi di lavorazione** all'**inizio/fine** del pezzo
- i comandi di salita/discesa delle teste di levigatura, calcolati **automaticamente al variare della velocità** del nastro trasportatore.
- conta i **metri lavorati** ed è in grado di lavorare fino a **30 pezzi** contemporaneamente.

Altre Caratteristiche

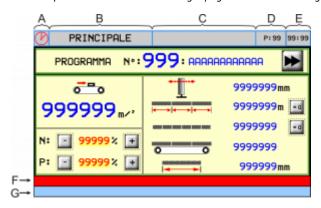
- HMI con touchscreen
- Tasti funzione
- Programmi di lavoro
- Messaggi di allarme
- Messaggi di warning
- Reset dei pezzi difettosi
- Reset di tutti i pezzi in lavorazione
- Compensazione dell'offset del finecorsa di presenza pezzo
- Modo di lavorazione delle teste
 - 1. Levigatura
 - 2. Fresatura
 - 3. Molatura
 - 4. Spazzolatura
 - 5. Getto d'acqua

- 3. Pagina Principale



3.1 Barre di comando e informazioni

Le barre poste in alto e in basso su ogni pagina forniscono le seguenti informazioni:

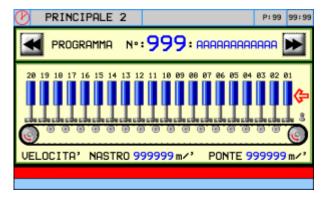


A	Stato della macchina	
В	Nome della pagina	
С	C Descrizione aggiuntiva della pagina	
D	Numero della pagina	
E	Orologio	
F	Allarme attivo (sfondo rosso)	
G	Warning (sfondo azzurro)	
Velocità corrente del nastro trasportatore		
N: Impostazione della velocità del nastro trasportatore		
P:	P: Impostazione della velocità del ponte	
Posizione del Ponte. N.B. La visualizzazione della posizione del Ponte è abilitata solo se è presente l'encoder sull'asse del P		
Metri lineari lavorati.		
Numero di pezzi totale lavorati		
Numero di pezzi attualmente in lavorazione in macchina		
	Lunghezza ultimo pezzo in lavorazione	

3.2 Pagina Principale 2

Premendo il tasto

, si accede alla seconda pagina principale:



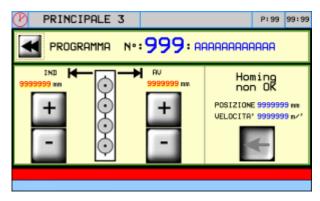
Oltre alle informazioni presenti anche nella pagina principale, vengono visualizzati.

- o Lo stato delle teste
- Le velocità correnti del nastro trasportatore e del Ponte.
 - N.B. La visualizzazione della velocità del Ponte è abilitata solo se è presente l'encoder sull'asse del Ponte
- o Lo stato dell'ingresso di presenza



3.3 Pagina Principale 3

Dalla Pagina Principale 2, premendo il tasto , si accede alla pagina principale 3:



Oltre alle informazioni presenti anche nella pagina principale, vengono visualizzati.

- o La posizione e la velocità del Ponte
- o Con i tasti e è possibile variare i limiti indietro e avanti del Ponte
- o Con il tasto è possibile far partire la ricerca di homing del Ponte.

Premendo il tasto , si ritorna alla pagina principale 2.

N.B. La Pagine Principale "3" è abilitata solo se è presente l'encoder sull'asse del Ponte.

• 3.4 Stati macchina

Simbolo	Descrizione
	Manuale
	Emergenza
	Automatico
ß	Modo di funzionamento
<u>o</u>	Taratura
(A)	Non inizializzato

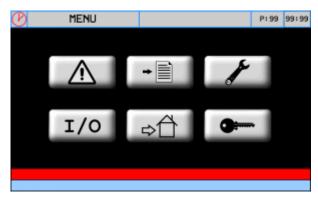
3.5 Tasti comuni

	ti comuni				
Simbolo	Descrizione				
*	Scorre i programmi				
\	Salva ed esci: i valori di setup impostati vengono salvati nella memoria interna e messi in esecuzione.				
	Apre programma				
>	Avanti pagina				
*	Indietro pagina				
	Esci senza salvare: i valori di setup inseriti non vengono salvati e sono ricaricati i valori presenti nella memoria interna.				
F1	Accesso alla pagina MENU				
F2	Accesso al SETUP (protetto da password)				
₽ F3	Accesso ai PROGRAMMI DI LAVORO				
×≡	Accesso al RESET PEZZI TOTALE				
F 5 ★	Accesso al RESET PEZZI PARZIALE				
F6	Accesso agli ALLARMI				
F7	Uscita dalla pagina				

• 4. Menu principale



Per accedere, dalla **PAGINA PRINCIPALE** premere il tasto

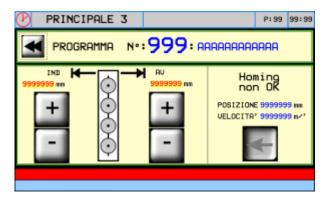




• 5. Utilizzo

5.1 Startup

Se è installato e abilitato l'encoder del Ponte, all'accensione lo strumento si porta direttamente sulla Pagina Principale 3 e viene richiesto di far partire la ricerca di homing per tarare la posizione dell'Asse Ponte.



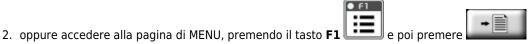


Al termine della ricerca di homing, lo strumento si porta direttamente sulla visualizzazione della Pagina Principale.

• 5.2 Programma di lavoro

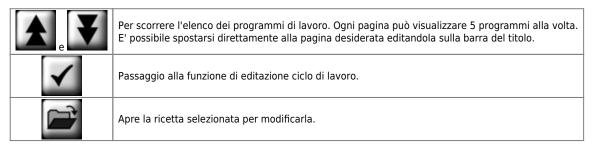
Per accedere alla sezione "Programma di lavoro",

1. premere il tasto funzione **F3**





Per selezionare uno dei programmi di lavoro elencati si deve toccare la riga corrispondente.



• 5.2.1 Modifica Programma di lavoro



Programma automatico: eseguire i punti 1 - 2 - 3 - 4:

- 1. Per modificare il programma inserire i valori nei vari campi, usando la **tastiera** virtuale.
- 2. Digitare sul campo "UNICO VALORE" per copiare i parametri della prima testa su tutte le teste
- 3. Impostare i parametri di lavorazione
- 4. Completato l'inserimento dei parametri, premere F7, comparirà la pagina salvare il programma



Note:

- \circ 1 = levigatrice, 2 = fresatrice, 3 = mola , 4 = spazzola, 5 = getto d'acqua
- se le teste sono tutte di tipo 1 4 5, oppure tutte di tipo 2, oppure tutte di tipo 3, è possibile impostare
 " tutte le teste ", oppure " singola testa "
- ∘ se è impostato un **mix di tipi 1 2 3** allora la scelta **" singola testa " è disabilitata**.

• 5.2.2 Parametri levigatrice



Di default o parametri di lavorazione sono tutti a 0.

Nome parametro	Unità di misura	Range	Descrizione	
Anticipo(-)/Ritardo (+) discesa testa	mm	0 ÷ 99999.0	Spazio di anticipo o	discesa testa dall'inizio del pezzo .
Anticipo(+)/Ritardo (-)salita testa	mm	0 ÷ 99999.0	ritardo	salita testa dalla fine del pezzo .

Pezzo levigato solo nella parte centrale

Pezzo interamente levigato

+ 150

Anticipo(+)/Ritardo (-)

Salita testa = +150

Anticipo(-)/Ritardo (+)

discesa testa = +300

Anticipo(-)/Ritardo (-)

Salita testa = 000

Anticipo(-)/Ritardo (+)

discesa testa = 000

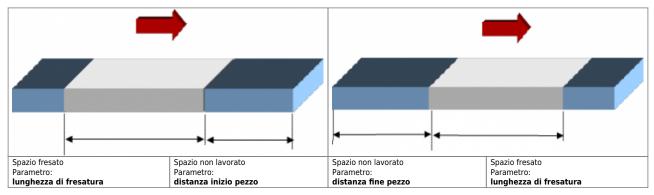
5.2.3 Parametri fresatrice



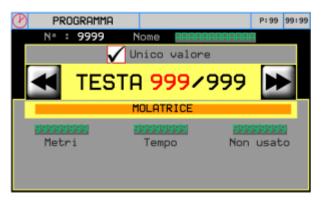
Nome parametro	Unità di misura	Range	Descrizione
Anticipo (-)	mm	0 ÷ 99999.0	Distanza inizio pezzo / fresatura. E' lo spazio tra l'inizio del pezzo e l'inizio della lavorazione di fresatura.
Anticipo (+)	mm	0 ÷ 99999.0	Distanza fine pezzo / fresatura. E' lo spazio tra la fine del pezzo e la fine della lavorazione di fresatura.
59999999 Lunghezza	mm	0 ÷ 99999.0	Lunghezza fresatura. E lo spazio di fresatura.

NB: Se uno dei due parametri di distanza è maggiore di zero, l'altro viene impostato automaticamente a -1 (valore di parametro disabilitato).

Fresatura con riferimento da **inizio pezzo**Fresatura con riferimento dalla **fine del pezzo**



5.2.4 Parametri mola



•	lome parametro	Unità di misura	Range	Descrizione
	999999999 Metri	mm	0 ÷ 99999.0	Metri lineari lavorati . Spazio oltre il quale viene attivata la compensazione usura mola .
	799999999 Tempo	sec.	0 ÷ 99999.0	Tempo attivazione testa . Tempo di attivazione, la testa fa uno spazio in avanti per compensare l'usura della mola .

5.2.5 Parametri spazzola

I parametri sono simili alla lavorazione **levigatrice**. Vedi capitolo 5.2.2

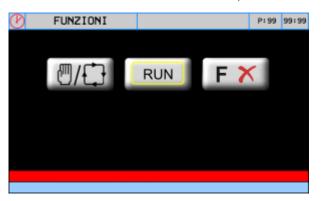
5.2.6 Parametri getto d'acqua

I parametri sono simili alla lavorazione **levigatrice**. Vedi capitolo 5.2.2

• 6. Funzioni di lavoro



Per selezionare le funzioni di lavoro desiderato, premere sul tasto





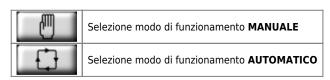
6.1 Manuale / Automatico



Per selezionare la funzione di scelta del modo di lavoro, premere il tasto

Viene visualizzata la seguente pagina:



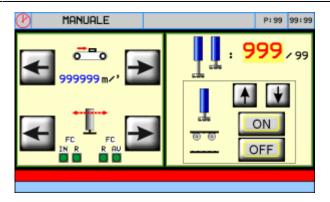


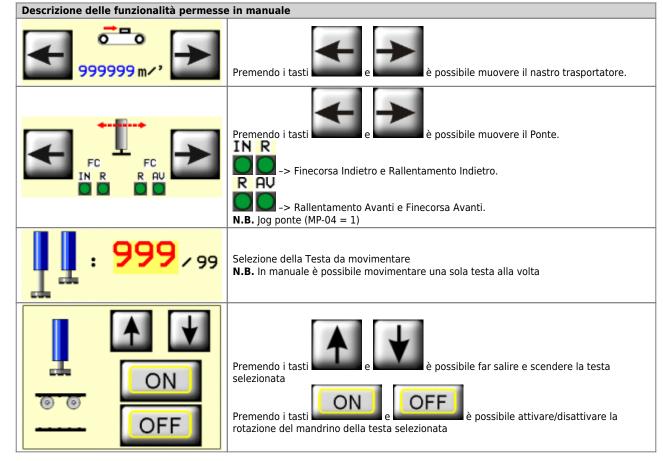
6.1.1 Manuale

Per selezionare il modo di funzionamento MANUALE, premere il tasto



Viene visualizzata la seguente pagina:





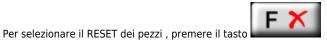
• 6.1.2 Automatico



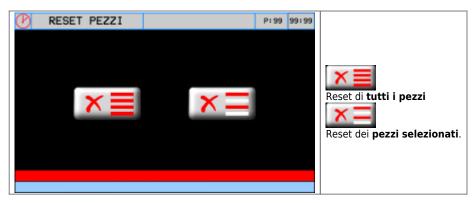
Per selezionare il modo di funzionamento AUTOMATICO, premere il tasto

Lo strumento si porta alla visualizzazione della Pagina Principale ed è pronto all'acquisizione dei pezzi in macchina.

6.2 Reset pezzi



Viene visualizzata la seguente pagina:

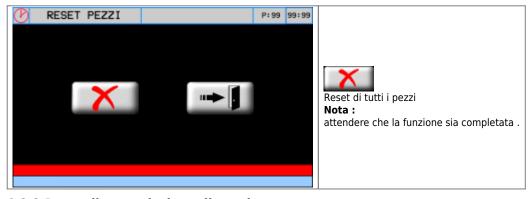


6.2.1 Reset di tutti i pezzi



Per selezionare il RESET dei pezzi , premere il tasto

Viene visualizzata la seguente pagina:



6.2.2 Reset di una selezione di pezzi

Per selezionare il RESET di una selezione di pezzi , premere il tasto



Viene visualizzata la seguente pagina:



IN LAVORO -> Pezzi dentro la macchina.

SELEZIONATI -> Somma dei pezzi selezionati.

 $\mbox{\bf QI}$ -> Spazio tra il sensore di rilevazione pezzo (INP_09) e l'**inizio del pezzo**.

 $\mbox{\bf QF}$ -> Spazio tra il sensore di rilevazione pezzo (INP_09) e la **fine del pezzo**.

L -> Lunghezza del pezzo.

TESTE -> <> Indica che il pezzo è tra le due teste .



Premere il tasto

per selezionare i pezzi presenti nelle teste oltre la nr. 08.



Selezionare il/i pezzo/i che si intende/ono cancellare.



Viene visualizzata la seguente pagina.





per azzerare il/i pezzo/i da cancellare.

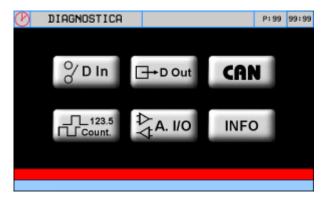
Nota

attendere che il Reset sia completato.

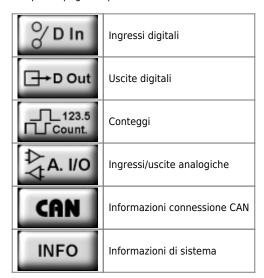
• 7. Diagnostica

I/O

Per accedere alla diagnostica, dalla pagina di **MENU** premere il tasto



Da questa pagina è possibile accedere alle varie sezioni di diagnostica presenti:





Per tornare al **MENU'** premere il tasto

• 7.1 Ingressi digitali

Per accedere alla pagina di diagnostica degli **Ingressi Digitali**, premere il tasto







Per tornare al menù di **DIAGNOSTICA** premere il tasto

7.2 Uscite digitali

Per accedere alla pagina di diagnostica delle **Uscite Digitali** premere il tasto





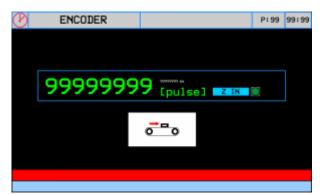


Per tornare al menù di **DIAGNOSTICA** premere il tasto

7.3 Conteggi

Per accedere alla pagina di diagnostica dei Conteggi, premere il tasto







Per tornare al menù di **DIAGNOSTICA** premere il tasto

7.4 Uscite analogiche



Per accedere alla pagina di Diagnostica delle **Uscite analogiche**, premere il tasto





L'uscita analogica è espressa in Volt.

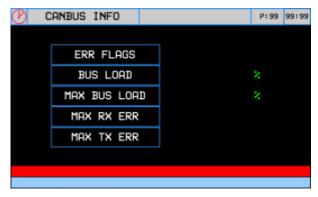


Per tornare al menù di **DIAGNOSTICA** premere il tasto

7.5 Informazioni connessione CAN

Per accedere alla pagina di diagnostica della Connessione CanOpen, premere il tasto





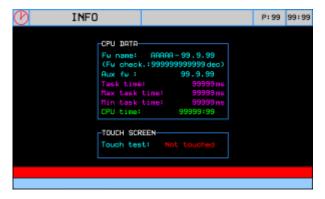


Per tornare al menù di ${\bf DIAGNOSTICA}$ premere il tasto

• 7.6 Informazioni di sistema

INFO

Per accedere alla pagina di diagnostica delle "Informazioni del sistema", premere il tasto



Fw name	firmware e checksum
Aux fw firmware del modulo I/O	
Task time tempo ciclo CPU : Minimo, Medio, Massi	
CPU time	tempo CPU nello stato di Run (hh:mm)
Touch screen	Test touch



Per tornare al menù di **DIAGNOSTICA** premere il tasto

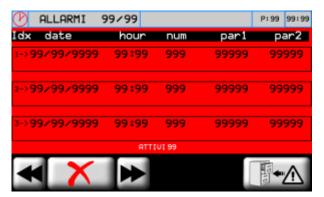
• 8. Messaggi di warning

Messaggio	Descrizione	
Troppi pezzi in macchina	In macchina ci sono più di 30 pezzi	
Attesa attivazione ausiliari	Attesa abilitazione ausiliari (con MP-08 abilitato)(I4 = ON)	
Posizionamento quota cambio abrasivo	Il ponte viene comandato nella posizione di cambio abrasivo	
Ausiliari disabilitati	Ausiliari disabilitati (I4 = OFF)	
Attenzione!!! Motori spenti.	Tentativo di Start nastro con motori spenti	

• 9. Allarmi



Per accedere alla pagina della visualizzazione degli **ALLARMI**, premere il tasto





per cancellare l'allarme

Messaggio Causa		Ingresso
Emergenza premuta	Controllare la linea dell'emergenza	101
Fault Inverter Controllare inverter		l12
Rottura encoder nastro Controllare encoder nastro trasportatore (Attivo solo con <i>MP-03</i> > 2).		
Protezioni termiche Controllare le protezioni termiche		106
Carter	Controllare le protezioni perimetrali	107
Mancanza aria	Controllare il pressostato	108



Il messaggio "Rottura encoder nastro" viene generato automaticamente, se entro 5 secondi non è stato compiuto uno spazio superiore a 2 unità di misura in altre parole, il messaggio viene generato se lo strumento rileva una velocità inferiore a 60mm al minuto

9.1 Storico allarmi



Per accedere, dalla pagina di ALLARMI premere il tasto



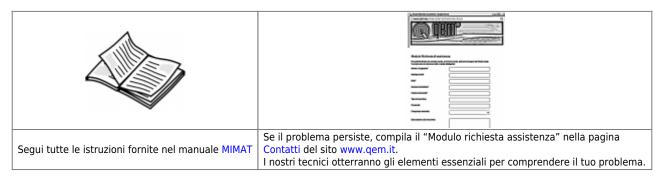
Dopo aver **rimosso le cause** che provocano l'allarme, premere (x 3 sec.) il tasto





• 10. Assistenza

Per poterti fornire un servizio rapido, al minimo costo, abbiamo bisogno del tuo aiuto.

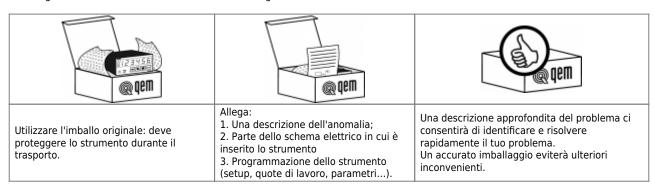


Riparazione

Per poterVi fornire un servizio efficente, Vi preghiamo di leggere e attenerVi alle indicazioni qui riportate

Spedizione

Si consiglia di imballare lo strumento con materiali in grado di assorbire eventuali cadute.



Documento generato automaticamente da Qem Wiki - https://wiki.gem.it/

Il contenuto wiki è costantemente aggiornato dal team di sviluppo, è quindi possibile che la versione online contenga informazioni più recenti di questo documento.